

API socket et programmation réseau

Généralités

Sockets locales et Internet

Client/serveur, scrutation passive

Programmation multi-processus

Programmation multi-threads

Fabrice HARROUET

École Nationale d'Ingénieurs de Brest

harrouet@enib.fr

<http://www.enib.fr/~harrouet/>

Les sockets ...

▷ Procédé de communication très général

- ◇ Communication locale à la machine ou avec des machines distantes
 - Accessibles à travers une *API* homogène
- ◇ Conçu à l'origine dans *4.2BSD* mais adopté sur tous les systèmes
 - Non seulement les principes mais également l'*API*
 - Y compris sous *Window\$* ! (à quelques détails près)
- ◇ Exploite l'abstraction *descripteur de fichier*
 - Très cohérent vis-à-vis de la conception des systèmes (lecture/écriture, scrutation, partage, duplication ...)
 - Dissimule à l'utilisateur les subtilités sous-jacentes (échanges de trames réseau, gestion de tampons ...)

Les sockets ...

▷ **Création d'une socket** (man 2 socket)

- ◇ `#include <sys/types.h>`
`#include <sys/socket.h>`
`int socket(int domain, int type, int proto);`
- ◇ **domain** : famille de protocoles (local, *IP*, *IPv6*, noyau ...)
 - `PF_LOCAL`, `PF_INET`, `PF_INET6`, `PF_NETLINK` ...
- ◇ **type** : manière de délivrer les données
 - `SOCK_DGRAM` : échange de messages unitaires et distincts
 - `SOCK_STREAM` : flot continu d'octets
 - éventuellement des variantes (assez rare)
- ◇ **proto** : choix d'une protocole de communication
 - Utile si plusieurs possibilités pour **domain+type**, généralement 0
- ◇ Retour : descripteur de fichier si OK, -1 si erreur (consulter **errno**)

Les sockets ...

▷ Opérations sur une *socket*

- ◇ Semblable à la plupart des descripteurs de fichier (voir le module *SE1*)
 - Synchronisation par `fsync()`
 - Fermeture par `close()`
 - Lecture/écriture par `read()/write()` (descripteur bidirectionnel !)
(selon le **type** choisi, d'autres appels peuvent être nécessaires)
 - Duplication par `dup()/dup2()`
 - Paramétrage par `fcntl()` et `ioctl()`
 - Scrutation passive par `select()`
 - Consultation des attributs par `fstat()`
 - **PAS** d'accès aléatoire avec `lseek()` ou `mmap()` !
- ◇ Quelques opérations spécifiques
 - `shutdown()`, `bind()`, `listen()`, `accept()`, `connect()` ...

Les sockets ...

▷ Le type SOCK_DGRAM

- ◇ Échange de messages unitaires et distincts
 - Les limites de messages sont préservées
 - Les messages ont une taille maximale (laquelle ?)
 - La délivrance n'est pas nécessairement garantie (selon **domain**)
 - L'ordre d'arrivée n'est pas nécessairement garanti (selon **domain**)
- ◇ Il n'y a pas de connexion, il faut préciser la destination à chaque envoi
 - Permet l'envoi à des destinations variées
 - Permet la réception depuis des sources variées
 - Possibilité de réaliser une *pseudo-connexion* (confort)
 - Permet d'indiquer la destination une fois pour toutes
 - On ne peut alors recevoir que ce qui provient de cette source

Les sockets ...

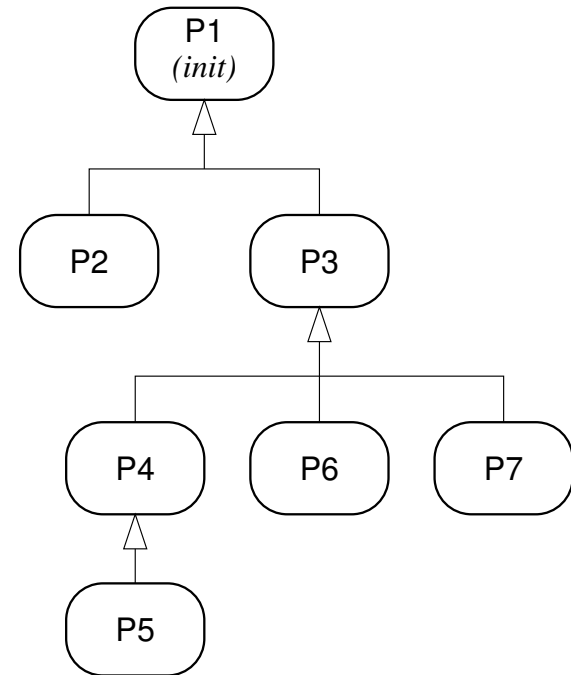
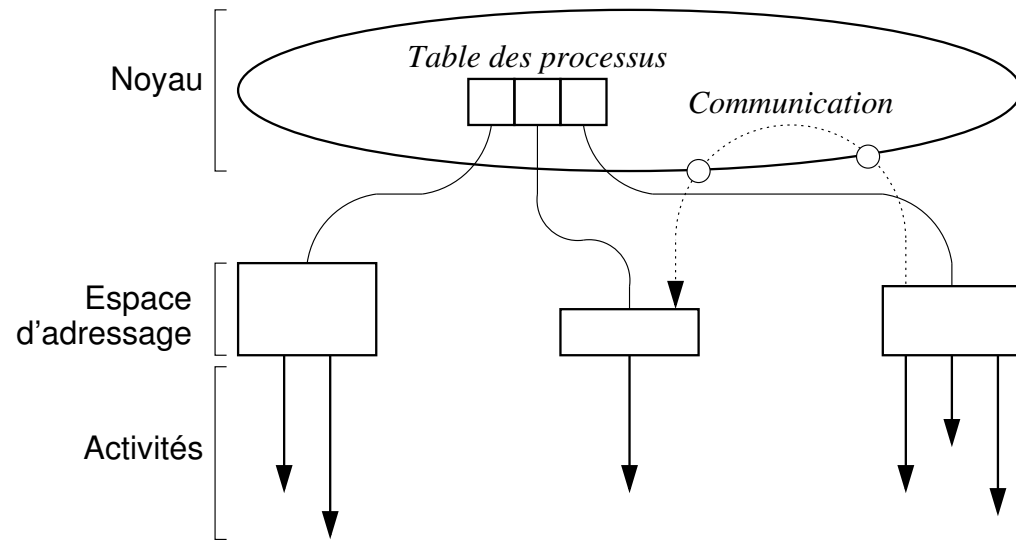
▷ Le type SOCK_STREAM

- ◇ Flot continu d'octets
 - Semblable à un *tube* de communication (**pipe**) mais bidirectionnel
 - Les limites ne sont pas préservées (concaténation/découpage)
(ex : N octets en E envois \rightarrow N octets en R receptions, $E \neq R$)
 - La délivrance est garantie
 - L'ordre d'arrivée est garanti
- ◇ La communication n'a lieu qu'après une étape de *connexion*
 - Les deux extrémités sont identifiées une fois pour toutes
- ◇ Les rôles *client* et *serveur* sont généralement distincts
 - Un client est connecté à un serveur
 - Un serveur peut être connecté simultanément à plusieurs clients

Les processus ...

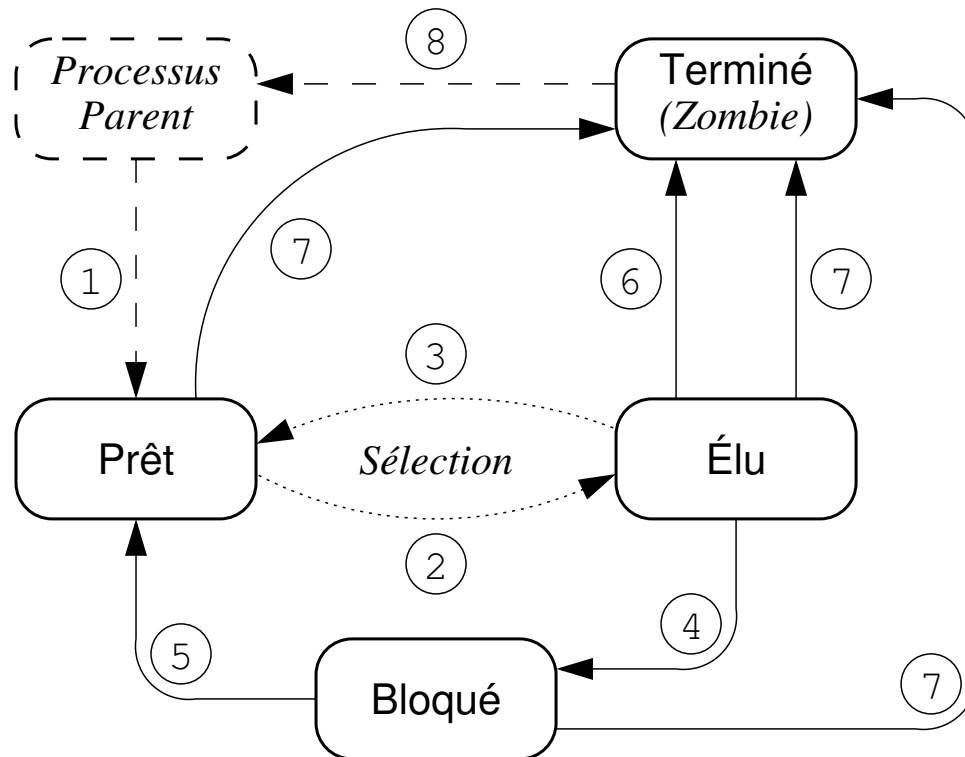
- ▷ **Notion centrale du système**
- ▷ **Un programme en cours d'exécution**
 - ◇ Le programme exécutable
 - ◇ Une activité (ou plusieurs)
 - ◇ Des données (plusieurs zones mémoire)
 - ◇ Un ensemble de registres
 - ◇ Des propriétés (environnement, répertoire courant, utilisateur ...)
 - ◇ Des moyens de communication
- ▷ **Membre d'une hiérarchie**
 - ◇ Un parent
 - ◇ Zéro, un ou plusieurs enfants

Les processus ...



Les processus ...

▷ Cycle de vie



- 1 : *Création*
- 2 : *Utilisation du processeur*
- 3 : *Un autre utilise le processeur*
- 4 : *Suspension ou attente de ressource*
- 5 : *Relance ou ressource disponible*
- 6 : *Terminaison normale*
- 7 : *Destruction*
- 8 : *Attente par le parent*

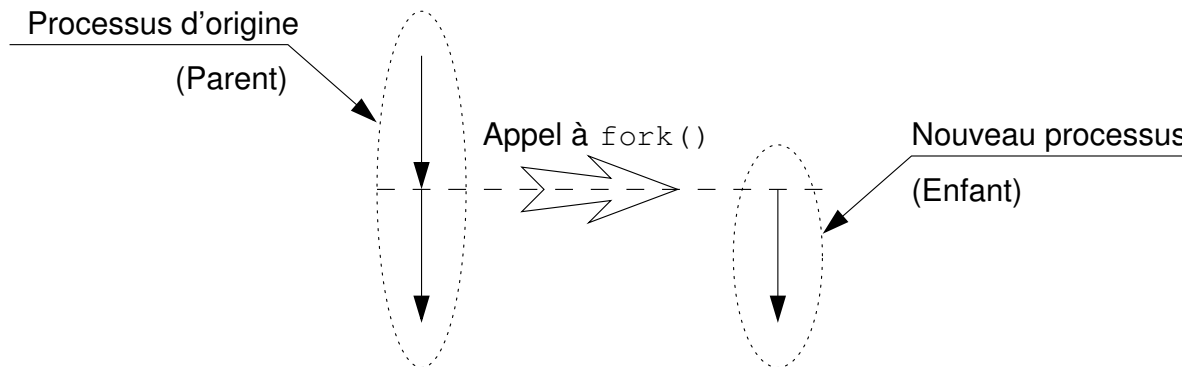
Les processus ...

- ▷ **Identification : le PID** (*Process IDentifier*)
 - ◇ Le type `pid_t` (\simeq entier)
`#include <sys/types.h>`
 - ◇ Récupérer l'identifiant (man 2 `getpid`)
`#include <unistd.h>`
`pid_t getpid(void); // processus courant`
`pid_t getppid(void); // processus parent`
 - ◇ Toujours un résultat valide

Les processus ...

▷ **Création d'un processus** (man 2 fork)

- ◇ `#include <unistd.h>` `pid_t fork(void);`
- ◇ Tous créés ainsi (sauf `init`)
- ◇ Réplique quasi identique du processus d'origine
 - Espaces d'adressage identiques mais **indépendants**
 - Descripteurs de fichiers dupliqués
 - Propriétés identiques (sauf `getpid()` et `getppid()` !)
- ◇ Dédoublage du flot d'exécution (1 passé, 2 avenir)



Les processus ...

▷ Création d'un processus

- ◇ `fork()` renvoie deux valeurs de retour différentes !
 - Dans le parent : identifiant de l'enfant ou `-1` si erreur
 - Dans l'enfant : `0`
 - Permet de distinguer le parent de l'enfant
- ◇ Causes d'échec
 - `ENOMEM` : pas assez de mémoire pour dupliquer l'espace d'adressage
 - `EAGAIN` : plus de place dans la table des processus !

Les processus ...

▷ Création d'un processus

```
#include <sys/types.h>
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>

int main(void)
{
    pid_t result;
    fprintf(stderr,"Begin %d\n",getpid());
    result=fork();
    switch(result)
    {
        case -1: perror("fork"); break;
        case 0: fprintf(stderr,"Child : %d (parent=%d)\n",getpid(),getppid()); break;
        default: fprintf(stderr,"Parent : %d (child=%d)\n",getpid(),result); break;
    }
    sleep(1);
    fprintf(stderr,"End %d\n",getpid());
    return 0;
}
```

```
$ ./prog
Begin 14756
Child : 14757 (parent=14756)
Parent : 14756 (child=14757)
End 14757
End 14756
$
```

Les processus ...

▷ Duplication des descripteurs de fichier

```
#include <sys/types.h>
#include <sys/stat.h>
#include <fcntl.h>
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>

int main(void)
{
int fd=open("log.txt",O_WRONLY|O_CREAT|O_TRUNC,0666);
if(fd==-1) { perror("open"); return 1; }
write(fd,"COMMON\n",7); /* Should check result ! */
switch(fork())
{
case -1: perror("fork"); break;
case 0: write(fd,"CHILD\n",6); sleep(1); write(fd,"CHILD\n",6); close(fd); break;
default: sleep(1); write(fd,"PARENT\n",7); close(fd); break;
}
return 0;
}
```

```
$ ./prog
$ cat log.txt
COMMON
CHILD
PARENT
CHILD
$
```

Les processus ...

▷ Duplication de l'espace d'adressage (1/3)

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <sys/types.h>
#include <unistd.h>

void showVar(const char * title,int * var)
{ fprintf(stderr,"%s\t0x%.8X\t[%d]\n",title,(unsigned int)var,*var); }

int var1=100;

int main(void)
{
int var2=200;
int * var3=(int *)malloc(sizeof(int));
*var3=300;
showVar("common/var1",&var1);
showVar("common/var2",&var2);
showVar("common/var3",var3);
```

Les processus ...

▷ Duplication de l'espace d'adressage (2/3)

```
switch(fork())
{
case -1: perror("fork()"); return EXIT_FAILURE;
case 0:
    var1+=1; var2+=2; (*var3)+=3; sleep(1);
    showVar("child/var1",&var1);
    showVar("child/var2",&var2);
    showVar("child/var3",var3);
    break;
default:
    var1+=10; var2+=20; (*var3)+=30; sleep(1);
    showVar("parent/var1",&var1);
    showVar("parent/var2",&var2);
    showVar("parent/var3",var3);
    break;
}
return EXIT_SUCCESS;
}
```


Les processus ...

▷ Duplication de l'espace d'adressage (3/3)

- ◇ Les processus manipulent des adresses *virtuelles*
- ◇ Le système programme la *MMU* pour les traduire en adresses réelles
- ◇ Pas de mémoire partagée implicite
 - Manipuler les mêmes adresses \neq manipuler les mêmes données !
 - Utiliser des mécanismes dédiés (`man 2 mmap`, `man 2 shmget`)

```
$ ./prog
common/var1      0x08049880      [100]
common/var2      0xBF8903BC      [200]
common/var3      0x0804A008      [300]
child/var1        0x08049880      [101]
child/var2        0xBF8903BC      [202]
child/var3        0x0804A008      [303]
parent/var1       0x08049880      [110]
parent/var2       0xBF8903BC      [220]
parent/var3       0x0804A008      [330]
$
```

Les processus ...

▷ Terminaison d'un processus

- ◇ Libérer les ressources du processus
 - Détruire l'espace d'adressage
 - Fermer les descripteurs de fichier
- ◇ Envoyer le signal **SIGCHLD** au parent
- ◇ Le parent doit faire une opération d'attente
 - Permet de savoir comment l'enfant s'est terminé (code de retour ou numéro de signal)
 - Processus terminé mais non attendu → état *zombie*
- ◇ S'il reste des enfants, ils deviennent orphelins !
 - Le système leur attribue alors **init** comme parent d'adoption
 - **init** fait des opérations d'attente pour éliminer les *zombies*

Les *processus* ...

- ▷ **Terminaison par retour de la fonction** `main()`
 - ◇ Terminaison recommandée !
 - ◇ Appel implicite de la fonction `exit()` avec le résultat

```
int main(void) { return 0; }
```
- ▷ **Terminaison par la fonction** `exit()` (man 3 `exit`)
 - ◇ Depuis n'importe quel point du programme
 - ◇ `#include <stdlib.h>` `void exit(int status);`
 - ◇ Fermeture "*propre*"
 - Fermeture des flux (synchronisation des tampons)
 - Appel des traitements de `atexit()`
 - ◇ Puis invocation de l'appel système `_exit()`
 - `#include <unistd.h>` `void _exit(int status);`
 - Terminaison du processus comme décrit précédemment

Les processus ...

- ▷ **Terminaison par réception d'un signal** (man 2 kill/sigaction)
 - ◇ Envoi explicite (programme) ou suite à une erreur (système)
 - ◇ Si non ignorés et non capturés → terminaison brutale
 - semblable à `_exit()` mais sans code de retour

- ▷ **Terminaison par la fonction abort()** (man 3 abort)
 - ◇ `#include <stdlib.h> void abort(void);`
 - ◇ Fermeture “*propre*” comme dans la fonction `exit()`
 - ◇ Puis envoi du signal **SIGABRT** au processus courant

Les processus ...

- ▷ **Opération d'attente par le processus parent** (man 2 wait)
 - ◇ `#include <sys/types.h>`
`#include <sys/wait.h>`
`pid_t waitpid(pid_t pid,int * status,int options);`
`pid_t wait(int * status); /* =waitpid(-1,status,0) */`
 - ◇ Met à jour l'entier pointé par **status** (si pointeur non nul)
 - ◇ **pid** : enfant à attendre, quelconque si **-1**
 - ◇ **options** : 0 ou combinaison bit à bit
 - **WNOHANG** : lecture immédiate, sans attente
 - **WUNTRACED** : enfants stoppés également
 - ◇ Retour : *PID* de l'enfant ou 0 si **WNOHANG** et pas d'enfant terminé
 - ◇ Causes d'erreurs : (retour vaut **-1**)
 - Enfant inconnu, mauvaises options, interruption (**EINTR** → relance)

Les processus ...

▷ **Opération d'attente par le processus parent**

- ◇ Si l'enfant est déjà terminé avant l'appel à `waitpid()`
 - Le parent n'est pas bloqué, obtention immédiate du résultat

▷ **Lecture du résultat de l'opération d'attente**

- ◇ Macros pour décoder l'entier pointé par `status`
- ◇ `WIFEXITED(status)` est vrai si terminaison normale de l'enfant
 - `WEXITSTATUS(status)` : valeur renvoyée par l'enfant
- ◇ `WIFSIGNALED(status)` est vrai si l'enfant est terminé par un signal
 - `WTERMSIG(status)` : signal reçu par l'enfant
- ◇ `WIFSTOPPED(status)` est vrai si l'enfant est bloqué
 - `WSTOPSIG(status)` : signal bloquant reçu par l'enfant
- ◇ Option `WUNTRACED` nécessaire pour `WIFSTOPPED` et `WSTOPSIG`

Les processus ...

▷ Opération d'attente par le processus parent (1/3)

```
#include <sys/types.h>
#include <unistd.h>
#include <sys/wait.h>
#include <stdio.h>
#include <errno.h>

#define RESTART_SYSCALL(result,syscall) \
    do { (result)=(syscall); } while(((result)<0)&&(errno==EINTR));

int main(void)
{
    int status;
    pid_t result,pid;
    fprintf(stderr,"Begin %d\n",getpid());
    result=fork();
    switch(result)
    {
        case -1: perror("fork"); return 1;
```

Les processus ...

▷ Opération d'attente par le processus parent (2/3)

```
case 0:
    fprintf(stderr,"Child : %d (parent=%d)\n",getpid(),getppid());
    sleep(1);
    /* *((int *)0)=1234; */ /* Erreur de segmentation ! */
    fprintf(stderr,"Child End %d\n",getpid());
    return 35; /* code de retour */
}
fprintf(stderr,"Parent : %d (child=%d)\n",getpid(),result);
RESTART_SYSCALL(pid,waitpid(result,&status,0));
fprintf(stderr,"After waitpid() : %d\n",pid);
if(WIFEXITED(status)) fprintf(stderr,"  exit %d\n",WEXITSTATUS(status));
else if(WIFSIGNALED(status)) fprintf(stderr,"  signal %d\n",WTERMSIG(status));
else fprintf(stderr,"  waitpid ?\n");
fprintf(stderr,"Parent End %d\n",getpid());
return 0;
}
```


Les processus ...

▷ Opération d'attente par le processus parent (3/3)

Sans l'erreur volontaire

```
$ ./prog
Begin 1751
Child : 1752 (parent=1751)
Parent : 1751 (child=1752)
Child End 1752
After waitpid() : 1752
  exit 35
Parent End 1751
$
```

Avec l'erreur volontaire

```
$ ./prog
Begin 1838
Child : 1839 (parent=1838)
Parent : 1838 (child=1839)
After waitpid() : 1839
  signal 11
Parent End 1838
$
```

Les processus ...

▷ Réception de signaux

- ◇ Métaphore des interruptions mais procédé entièrement logiciel
- ◇ Un numéro représenté par une constante (`man 7 signal`)
- ◇ Peuvent être émis explicitement par un programme (`man 2 kill`)
- ◇ Peuvent être émis implicitement par le système
 - `SIGSEGV` : erreur de segmentation (accès à une adresse incorrecte)
 - `SIGINT` : interruption par `Ctrl-C`
 - `SIGCHLD` : terminaison d'un enfant
 - `SIGPIPE` : écriture impossible dans un *tube* ou une *socket*
 - ...
- ◇ La réception provoque généralement la terminaison du processus
- ◇ Possibilité d'ignorer ou d'intercepter des signaux (`man 2 sigaction`)
- ◇ Possibilité de bloquer temporairement des signaux (`man 2 sigprocmask`)

Les processus ...

▷ **Gestionnaire de signaux** (man 2 sigaction)

◇ #include <signal.h>

```
int sigaction(int signum, const struct sigaction * act,  
              struct sigaction * oldact);
```

◇ **signum** : numéro du signal concerné (SIGCHLD, SIGPIPE, ...)

◇ **act** : nouveau comportement à adopter

◇ **oldact** : pour récupérer l'ancien comportement (si pointeur non nul)

◇ **struct sigaction** : description du comportement

○ **void (*sa_handler)(int)** : gestionnaire de signal à invoquer

- une fonction de notre programme recevant le numéro de signal

- la constante **SIG_IGN** pour ignorer le signal

- la constante **SIG_DFL** pour le comportement par défaut

○ d'autres champs non vus ici (on les initialisera à 0)

◇ Retour : 0 si OK, -1 si erreur (consulter **errno**)

Les processus ...

▷ Capturer le signal SIGINT

```
#include <signal.h>
#include <string.h>
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>

int nb=0;

void myHandler(int signum)
{ fprintf(stderr,"signal %d caught (nb=%d)\n",signum,++nb); }

int main(void)
{
  struct sigaction act;
  memset(&act,0,sizeof(struct sigaction)); /* tout mettre a 0 (man 3 memset) */
  act.sa_handler=&myHandler;
  if(sigaction(SIGINT,&act,(struct sigaction *)0)==-1) { perror("sigaction"); return 1; }
  while(nb<3) { pause(); } /* attendre un signal (man 2 pause) */
  return 0;
}
```

```
$ ./prog
Ctrl-C --> signal 2 caught (nb=1)
Ctrl-C --> signal 2 caught (nb=2)
Ctrl-C --> signal 2 caught (nb=3)
$
```

Les processus ...

- ▷ **Ignorer le signal SIGPIPE**
 - ◇ Impossibilité d'écrire dans un *tube* ou une *socket*
 - L'autre extrémité a été fermée
 - ◇ Ne mérite pas la terminaison (comportement par défaut)
 - ◇ L'erreur **EPIPE** est suffisante
 - Reportée lors de l'opération d'écriture

```
struct sigaction act;
memset(&act,0,sizeof(struct sigaction));
act.sa_handler=SIG_IGN;
if(sigaction(SIGPIPE,&act,(struct sigaction *)0)==-1)
{
    perror("sigaction");
    return -1;
}
```

Les processus ...

▷ Attendre les enfants automatiquement

- ◇ Si la terminaison des processus enfants est peu intéressante
→ le processus parent poursuit son propre traitement sans attendre
- ◇ L'opération d'attente **doit** cependant avoir lieu (éliminer les *zombies*)
→ réagir à **SIGCHLD** par des attentes non-bloquantes

```
void waitChildren(int signum)
{
  int r; (void)signum;
  do
  {
    /* pid=-1          --> un enfant quelconque */
    r=waitpid(-1,(int *)0,WNOHANG); /* options=WNOHANG --> attente non-bloquante */
    } while((r!=-1)|| (errno==EINTR)); /* pour tous les enfants terminés */
  }

  struct sigaction act;
  memset(&act,0,sizeof(struct sigaction));
  act.sa_handler=&waitChildren;
  if(sigaction(SIGCHLD,&act,(struct sigaction *)0)==-1)
    { perror("sigaction"); return -1; }
```

Les *sockets* locales

- ▷ **Communication entre les processus d'une même machine**
 - ◇ Famille de protocoles (ou domaine) `PF_LOCAL`
 - Anciennement désignée par `PF_UNIX`
 - ◇ Plus de fonctionnalités que les *tubes* de communication (**pipe**)
 - Communication bidirectionnelle
 - Choix du type `SOCK_STREAM` ou `SOCK_DGRAM`
 - ◇ Accessibilité comparable à celle des *tubes*
 - Nommées et visibles dans le système de fichiers (création par `socket()` puis `bind()`)
 - Anonymes et partagés par filiation (création par `socketpair()`)
 - ◇ Mise en œuvre similaire à la communication par réseau

Les sockets locales anonymes

- ▷ **Création d'une paire anonyme de sockets** (man 2 socketpair)
 - ◇ `#include <sys/types.h>`
`#include <sys/socket.h>`
`int socketpair(int domain,int type,int proto,`
`int fd[2]);`
 - ◇ `domain=PF_LOCAL`, `type=SOCK_DGRAM` ou `SOCK_STREAM`, `proto=0`
(voir la description de `socket()` page 3)
 - ◇ `fd` : reçoit deux descripteurs de fichier bidirectionnels
 - Deux extrémités d'une (*pseudo-*)connexion anonyme
 - Transmis par filiation, utilisables indifféremment
(parent:`fd[0]` /enfant:`fd[1]` ou parent:`fd[1]` /enfant:`fd[0]`)
 - Il faut **fermer** l'extrémité **inutilisée** ! (pour pouvoir atteindre EOF)
 - ◇ Retour : 0 si OK, -1 si erreur (consulter `errno`)

Les sockets locales anonymes

▷ Différence entre SOCK_STREAM et SOCK_DGRAM (1/2)

```
#include <sys/types.h>
#include <sys/socket.h>
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <errno.h>

#define RESTART_SYSCALL(result,syscall) \
    do { (result)=(syscall); } while(((result)<0)&&(errno==EINTR));

int main(int argc,char ** argv)
{
    int fd[2],r; (void)argv;
    RESTART_SYSCALL(r,socketpair(PF_LOCAL,argc>1 ? SOCK_STREAM : SOCK_DGRAM,0,fd));
    if(r==-1) { perror("socketpair"); return EXIT_FAILURE; }
    switch(fork())
    {
        case -1: perror("fork"); return EXIT_FAILURE;
```

Les sockets locales anonymes

▷ Différence entre SOCK_STREAM et SOCK_DGRAM (2/2)

```
case 0:
    RESTART_SYSCALL(r,close(fd[1]));
    RESTART_SYSCALL(r,write(fd[0],"first",5));
    RESTART_SYSCALL(r,write(fd[0],"second",6));
    RESTART_SYSCALL(r,close(fd[0]));
    return EXIT_SUCCESS;
}
RESTART_SYSCALL(r,close(fd[0])); sleep(1);
for(;;)
{
    char buffer[0x100];
    RESTART_SYSCALL(r,read(fd[1],buffer,0x100));
    if(r== -1) { perror("read"); break; }
    if(r==0) { fprintf(stderr,"EOF\n"); break; }
    buffer[r]='\0'; fprintf(stderr,"%s\n",buffer);
}
RESTART_SYSCALL(r,wait((int *)0));
RESTART_SYSCALL(r,close(fd[1]));
return EXIT_SUCCESS;
}
```

```
$ ./prog X
[firstsecond]
EOF
$
$ ./prog
[first]
[second]
<-- Ctrl-C (pas de EOF !)
$
```

Les *sockets* locales nommées

- ▷ **Création d'une *socket* locale nommée** (man 2 socket)
 - ◇ Création par l'appel système `socket()`
domain=PF_LOCAL, type=SOCK_DGRAM ou SOCK_STREAM, proto=0
(voir la description de `socket()` page 3)
 - ◇ Doivent être référencées par une adresse
 - `struct sockaddr` : adresse générique (\forall domain)
 - champ `sa_family` → AF_LOCAL, AF_INET, AF_INET6 ...
 - `struct sockaddr_un` : `#include <sys/un.h>`
 - champ `sun_family` → AF_LOCAL
 - champ `sun_path` → chemin dans le système de fichiers
 - ◇ Opération d'attachement → apparition dans le système de fichiers
 - Pas de lecture/écriture par `open()` (\neq `mkfifo()`)
 - `open()` est tout de même possible (pour `fstat()` par exemple)
 - Suppression par `unlink()`

Les sockets locales nommées

- ▷ **Opération d'attachement à une adresse** (man 2 bind)
 - ◇ Si `SOCK_DGRAM` → permet de recevoir des messages
 - ◇ Si `SOCK_STREAM` → permet d'accepter des connexions
 - ◇ `#include <sys/types.h>`
`#include <sys/socket.h>`
`int bind(int fd, const struct sockaddr * addr,`
`socklen_t addrlen);`
 - ◇ `fd` : la *socket* locale à attacher
 - ◇ `addr` : pointeur sur l'adresse d'attachement préalablement renseignée
 - Ici pointeur sur une `struct sockaddr_un` (nécessite un *cast*)
 - ◇ `addrlen` : taille en octets de l'adresse pointée
 - Ici `sizeof(struct sockaddr_un)`
 - ◇ Retour : 0 si OK, -1 si erreur (consulter `errno`)
(`EADDRINUSE` : une *socket* existe déjà à cette adresse → `unlink()`)

Les *sockets* locales nommées

▷ Réception de messages en SOCK_DGRAM

- ◇ Créer la *socket* avec `socket()`
- ◇ L'attacher avec `bind()` à une `struct sockaddr_un`
- ◇ Plusieurs solutions pour la réception
 - `ssize_t read(int fd, void * buf, size_t count);`
(voir le module *SE1*)
 - `ssize_t recv(int fd, void * buf, size_t count,
int flags);`
Comme `read()` + options (non vues ici → 0)
 - `ssize_t recvfrom(int fd, void * buf, size_t count,
int flags, struct sockaddr * from,
socklen_t * fromlen);`
Comme `recv()` + obtention de l'adresse d'origine du message

Les *sockets* locales nommées

▷ Émission de messages en SOCK_DGRAM

◇ Créer la *socket* avec `socket()`

◇ Avec *pseudo*-connexion (man 2 `connect`, voir plus loin)

○ `ssize_t write(int fd, const void * buf, size_t count);`
(voir le module *SE1*)

○ `ssize_t send(int fd, const void * buf, size_t count,
int flags);`

Comme `write()` + options (non vues ici → 0)

◇ Sans *pseudo*-connexion

○ `ssize_t sendto(int fd, const void * buf, size_t count,
int flags, const struct sockaddr * to,
socklen_t tolen);`

Comme `send()` + adresse de destination du message

Les *sockets* locales nommées

▷ **Échange de messages en SOCK_DGRAM (1/4)**

```
#include <sys/types.h>    /* commun a l'envoi et la reception */
#include <sys/socket.h>
#include <sys/un.h>
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
#include <errno.h>

#define RESTART_SYSCALL(result,syscall) \
    do { (result)=(syscall); } while(((result)<0)&&(errno==EINTR));

#define SOCKET_NAME "myLocalSocket"
```

Les sockets locales nommées

▷ Échange de messages en SOCK_DGRAM (2/4)

```
int main(void) /* programme de reception */
{
int fd,r;
struct sockaddr_un addr;
char buffer[0x100];
RESTART_SYSCALL(fd,socket(PF_LOCAL,SOCK_DGRAM,0));
if(fd==-1) { perror("socket"); return EXIT_FAILURE; }
memset(&addr,0,sizeof(struct sockaddr_un));
addr.sun_family=AF_LOCAL; strcpy(addr.sun_path,SOCKET_NAME);
RESTART_SYSCALL(r,bind(fd,(const struct sockaddr *)&addr,
                      sizeof(struct sockaddr_un)));
if(r==-1) { perror("bind"); return EXIT_FAILURE; }

RESTART_SYSCALL(r,read(fd,buffer,0x100));
if(r==-1) { perror("read"); return EXIT_FAILURE; }
buffer[r]='\0'; fprintf(stderr,"[%s]\n",buffer);
RESTART_SYSCALL(r,close(fd));
RESTART_SYSCALL(r,unlink(SOCKET_NAME)); /* retirer du systeme de fichiers */
return EXIT_SUCCESS;
}
```


Les sockets locales nommées

▷ Échange de messages en SOCK_DGRAM (3/4)

```
int main(void) /* programme d'envoi sans pseudo-connexion */
{
    int fd,r;
    struct sockaddr_un addr;
    RESTART_SYSCALL(fd,socket(PF_LOCAL,SOCK_DGRAM,0));
    if(fd==-1) { perror("socket"); return EXIT_FAILURE; }

    memset(&addr,0,sizeof(struct sockaddr_un));
    addr.sun_family=AF_LOCAL;
    strcpy(addr.sun_path,SOCKET_NAME);
    RESTART_SYSCALL(r,sendto(fd,"Hello",5,0,(const struct sockaddr *)&addr,
                             sizeof(struct sockaddr_un)));
    if(r==-1) { perror("sendto"); return EXIT_FAILURE; }

    RESTART_SYSCALL(r,close(fd));
    return EXIT_SUCCESS;
}
```

Les sockets locales nommées

▷ Échange de messages en SOCK_DGRAM (4/4)

```
int main(void) /* programme d'envoi avec pseudo-connexion */
{
    int fd,r;
    struct sockaddr_un addr;
    RESTART_SYSCALL(fd,socket(PF_LOCAL,SOCK_DGRAM,0));
    if(fd==-1) { perror("socket"); return EXIT_FAILURE; }

    memset(&addr,0,sizeof(struct sockaddr_un));
    addr.sun_family=AF_LOCAL;
    strcpy(addr.sun_path,SOCKET_NAME);
    RESTART_SYSCALL(r,connect(fd,(const struct sockaddr *)&addr,
                             sizeof(struct sockaddr_un)));
    if(r==-1) { perror("connect"); return EXIT_FAILURE; }

    RESTART_SYSCALL(r,write(fd,"Hello",5));
    if(r==-1) { perror("write"); return EXIT_FAILURE; }

    RESTART_SYSCALL(r,close(fd));
    return EXIT_SUCCESS;
}
```

Les *sockets* locales nommées

- ▷ **Principe d'établissement des connexions en SOCK_STREAM**
 - ◇ Le serveur crée un *socket* d'écoute (`man 2 socket/bind/listen`)
 - Elle ne sert pas à dialoguer !
 - ◇ Un client se connecte au serveur (`man 2 socket/connect`)
 - Cette *socket* servira à dialoguer avec le serveur
 - ◇ Le serveur accepte la connexion (`man 2 accept`)
 - Apparition d'un *socket* de dialogue (un nouveau descripteur)
 - Elle permet de dialoguer avec le client
 - ◇ La *socket* d'écoute permet d'accepter d'autres connexions
 - Le serveur peut dialoguer simultanément avec plusieurs clients
 - Différentes solutions possibles pour ces dialogues "*simultanés*"

Les *sockets* locales nommées

- ▷ **Écoute des connexions en SOCK_STREAM** (man 2 listen)
 - ◇ `#include <sys/socket.h>`
`int listen(int fd,int backlog);`
 - ◇ `fd` : la *socket* d'écoute (de type `SOCK_STREAM`)
 - Doit être préalablement attachée à une `struct sockaddr_un`
 - ◇ `backlog` : max. de connexions établies mais pas encore acceptées
 - Limite atteinte → échec des nouvelles tentatives de connexion
 - ◇ Retour : 0 si OK, -1 si erreur (consulter `errno`)

Les *sockets* locales nommées

- ▷ **Acceptation des connexions en SOCK_STREAM** (man 2 accept)
 - ◇ `#include <sys/types.h>`
`#include <sys/socket.h>`
`int accept(int fd, struct sockaddr * addr,`
`socklen_t * addrlen);`
 - ◇ `fd` : la *socket* d'écoute (de type `SOCK_STREAM`, `listen()`)
 - ◇ `addr` : pointeur pour obtenir l'adresse du client (si pointeur non nul)
 - Ici pointeur sur une `struct sockaddr_un` (nécessite un *cast*)
 - ◇ `addrlen` : pointeur sur la taille en octets de l'adresse pointée
 - Paramètre *in/out*, ici `sizeof(struct sockaddr_un)`
 - ◇ Retour : Descripteur de la nouvelle *socket* de dialogue
 - *Socket* `SOCK_STREAM` dont l'autre extrémité est le client
 - `-1` si erreur (consulter `errno`)

Les *sockets* locales nommées

- ▷ **Établissement d'une connexion en SOCK_STREAM** (man 2 connect)
 - ◇ `#include <sys/types.h>`
 - ◇ `#include <sys/socket.h>`
 - ◇ `int connect(int fd, const struct sockaddr * addr, socklen_t addrlen);`
 - ◇ `fd` : la *socket* de connexion (de type SOCK_STREAM)
 - ◇ `addr` : pointeur sur l'adresse du serveur préalablement renseignée
 - Ici pointeur sur une `struct sockaddr_un` (nécessite un *cast*)
 - ◇ `addrlen` : taille en octets de l'adresse pointée
 - Ici `sizeof(struct sockaddr_un)`
 - ◇ Retour : 0 si OK, -1 si erreur (consulter `errno`)
(ECONNREFUSED : aucune écoute à cette adresse)

Les *sockets* locales nommées

- ▷ **Échange de données en SOCK_STREAM**
 - ◇ Après l'établissement d'une connexion, \forall extrémité
 - ◇ Pour la réception
 - `read()` ou `recv()` (voir la page 37)
 - `recvfrom()` est inutile \rightarrow nécessairement l'autre extrémité !
 - ◇ Pour l'émission
 - `write()` ou `send()` (voir la page 38)
 - `sendto()` provoque `EISCONN` \rightarrow nécessairement l'autre extrémité !
 - ◇ L'utilisation de `read()` et `write()` permet d'utiliser indifféremment
 - Une *socket* de type `SOCK_STREAM`
 - Un fichier, un tube de communication, un terminal ...

Les *sockets* locales nommées

▷ Fermeture d'une connexion `SOCK_STREAM`

- ◇ L'opération usuelle `close()` met fin à la connexion
 - Fermeture dans les deux directions
 - Le descripteur de fichier est libéré
- ◇ Fermeture asymétrique de la connexion (`man 2 shutdown`)
 - `#include <sys/socket.h>`
`int shutdown(int fd,int how);`
 - `fd` : descripteur de la connexion à fermer
 - `how` : fermeture en lecture ou écriture
 - `SHUT_RD` (vaut 0), `SHUT_WR` (vaut 1) ou `SHUT_RDWR` (vaut 2)
 - Le descripteur de fichier n'est pas libéré ! (`close()` reste nécessaire)
 - Retour : 0 si OK, -1 si erreur (consulter `errno`)

Les *sockets* locales nommées

▷ Échange de données en SOCK_STREAM (1/4)

```
#include <sys/types.h>    /* commun au serveur et au client */
#include <sys/socket.h>
#include <sys/un.h>
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
#include <errno.h>

#define RESTART_SYSCALL(result,syscall) \
    do { (result)=(syscall); } while(((result)<0)&&(errno==EINTR));

#define SOCKET_NAME "myLocalSocket"
```

Les sockets locales nommées

▷ Échange de données en SOCK_STREAM (2/4)

```
int main(void) /* programme serveur */
{
    int listenFd,fd,r;
    struct sockaddr_un addr;
    RESTART_SYSCALL(listenFd,socket(PF_LOCAL,SOCK_STREAM,0));
    if(listenFd==-1) { perror("socket"); return EXIT_FAILURE; }
    memset(&addr,0,sizeof(struct sockaddr_un));
    addr.sun_family=AF_LOCAL;
    strcpy(addr.sun_path,SOCKET_NAME);
    RESTART_SYSCALL(r,bind(listenFd,(const struct sockaddr *)&addr,
                          sizeof(struct sockaddr_un)));
    if(r==-1) { perror("bind"); return EXIT_FAILURE; }
    RESTART_SYSCALL(r,listen(listenFd,5));
    if(r==-1) { perror("listen"); return EXIT_FAILURE; }
```

Les *sockets* locales nommées

▷ Échange de données en SOCK_STREAM (3/4)

```
for(;;)
{
  char buffer[0x100];
  socklen_t len=sizeof(struct sockaddr_un);
  RESTART_SYSCALL(fd,accept(listenFd,(struct sockaddr *)&addr,&len));
  if(fd==-1) { perror("accept"); return EXIT_FAILURE; }
  RESTART_SYSCALL(r,read(fd,buffer,0x100));
  if(r==-1) { perror("read"); return EXIT_FAILURE; }
  buffer[r]='\0';
  RESTART_SYSCALL(r,close(fd));
  fprintf(stderr,"[%s]\n",buffer);
  if(!strcmp(buffer,"stop")) { break; }
}
RESTART_SYSCALL(r,close(listenFd));
RESTART_SYSCALL(r,unlink(SOCKET_NAME));
return EXIT_SUCCESS;
}
```

Les sockets locales nommées

▷ Échange de données en SOCK_STREAM (4/4)

```
int main(int argc, char ** argv) /* programme client */
{
    int fd, r;
    struct sockaddr_un addr;
    RESTART_SYSCALL(fd, socket(PF_LOCAL, SOCK_STREAM, 0));
    if(fd == -1) { perror("socket"); return EXIT_FAILURE; }
    memset(&addr, 0, sizeof(struct sockaddr_un));
    addr.sun_family = AF_LOCAL;
    strcpy(addr.sun_path, SOCKET_NAME);
    RESTART_SYSCALL(r, connect(fd, (const struct sockaddr *)&addr,
                              sizeof(struct sockaddr_un)));
    if(r == -1) { perror("connect"); return EXIT_FAILURE; }
    RESTART_SYSCALL(r, write(fd, argv[1], strlen(argv[1])));
    if(r == -1) { perror("write"); return EXIT_FAILURE; }
    RESTART_SYSCALL(r, close(fd));
    return EXIT_SUCCESS;
}
```

	\$./server	\$
	[abcd]	\$./client abcd
	[1234]	\$./client 1234
	[stop]	\$./client stop
	\$	\$

Scrutation des flots

▷ Surveiller plusieurs flots simultanément

- ◇ Application communicante → multiples flots (*sockets* ou autres ...)
 - Opération bloquante sur l'un → impossibilité de réagir aux autres
- ◇ **Mauvaise** solution : boucle d'attente active → à éviter absolument !
 - Mettre les flots en mode non-bloquant
 - Si **EAGAIN** sur l'un on passe à un autre
 - Consomme inutilement du temps de calcul et de l'énergie !
- ◇ Bonne solution : scrutation passive (**man 2 select**)
 - Préciser au système les flots à surveiller et bloquer le processus
 - Réveil lorsqu'un des flots surveillés a évolué ou après un délais
 - Systèmes conçus pour suspendre les processus en attente de ressources
 - Gestion de files d'attentes
 - Puissance de calcul pour les traitements qui en ont besoin

Scrutation des flots

▷ **Mécanisme de scrutation passive** (man 2 select)

◇ `#include <sys/select.h>`

```
int select(int n,fd_set * rdfs,fd_set * wrdfs,  
          fd_set * exfds,struct timeval * timeout);
```

◇ Ensemble de descripteurs `fd_set` et macros associées

`FD_ZERO(fd_set * set)` : vider l'ensemble

`FD_SET(int fd,fd_set * set)` : ajouter `fd`

`FD_CLR(int fd,fd_set * set)` : retirer `fd`

`FD_ISSET(int fd,fd_set * set)` : tester la présence de `fd`

◇ `n` : descripteur maxi + 1 (dimensionnement de masques internes)

◇ `rdfs` : descripteurs à surveiller en lecture

◇ `wrdfs` : descripteurs à surveiller en écriture

◇ `exfds` : descripteurs à surveiller pour circonstances exceptionnelles

Scrutation des flots

▷ **Mécanisme de scrutation passive** (`man 2 select`)

◇ **timeout** : délai d'attente maximal avant le retour (∞ si pointeur nul)

○ champ **tv_sec** : nombre de secondes

○ champ **tv_usec** : nombre de μ -secondes dans la dernière seconde

○ Test et retour immédiat si durée nulle

◇ Retour :

○ **-1** si erreur (consulter **errno**)

○ Nombre de descripteurs dans les conditions attendues

○ **0** si **timeout** écoulé et rien détecté

○ **rdfs**, **wrdfs** et **exfds** sont modifiés (paramètres *in/out*)

→ Ne contiennent plus que les descripteurs qui sont dans l'état attendu

→ La prochaine opération sur l'un d'eux ne sera pas bloquante
(succès immédiat ou échec)

Scrutation des flots

▷ Mise en œuvre de la scrutation passive

- ◇ Initialiser les ensembles de descripteurs avec `FD_ZERO`
- ◇ Insérer les descripteurs avec `FD_SET` selon l'opération souhaitée
 - Lecture : `read()`, `recv()`, `recvfrom()` ou `accept()`
 - Écriture : `write()` ou `send()` (régulation producteur/consommateur)
 - Circonstances exceptionnelles : peu utilisé
 - Faire un calcul de max. pour déterminer le plus grand descripteur
- ◇ Préparer éventuellement un `timeout`
- ◇ Effectuer l'appel à `select`
- ◇ Pour chaque descripteur précédemment inséré
 - Tester avec `FD_ISSET` s'il est toujours présent dans son ensemble
 - Si oui → faire l'opération souhaitée (correspondant à l'ensemble)
→ Elle ne provoquera aucune attente (seulement **une** opération !)

Scrutation des flots

▷ Utilitaire pour insérer un descripteur en calculant le maximum

```
#define FD_SET_MAX(fd,fdSet,maxFd) \  
    { FD_SET((fd),(fdSet)); if((fd)>(maxFd)) { (maxFd)=(fd); } }
```

▷ Utilitaire pour initialiser le délai d'attente

```
#define SET_TIMEVAL(tv,seconds) \  
    { (tv).tv_sec=(int)(seconds); \  
      (tv).tv_usec=(int)((seconds-(tv).tv_sec)*1e6); }
```

▷ Utilitaire pour déterminer l'instant courant

```
#include <sys/time.h>  
double /* current time in seconds */  
getTime(void)  
{  
    struct timeval tv;  
    gettimeofday(&tv,(struct timezone *)0); /* man 2 gettimeofday */  
    return tv.tv_sec+tv.tv_usec*1e-6;  
}
```

Scrutation des flots

▷ Entrée standard + *socket* SOCK_DGRAM + émission régulière (1/3)

```
int main(void) /* precede de #include, #define ... */
{
int fd,r; struct sockaddr_un addr; char buffer[0x100]; double nextTime;
RESTART_SYSCALL(fd,socket(PF_LOCAL,SOCK_DGRAM,0));
if(fd==-1) { perror("socket"); return EXIT_FAILURE; }
memset(&addr,0,sizeof(struct sockaddr_un));
addr.sun_family=AF_LOCAL; strcpy(addr.sun_path,"SocketOne");
RESTART_SYSCALL(r,bind(fd,(const struct sockaddr *)&addr,
                      sizeof(struct sockaddr_un)));
if(r==-1) { perror("bind"); return EXIT_FAILURE; }
nextTime=getTime();
for(;;)
{
struct timeval tv; fd_set rdSet; int maxFd=-1; double remaining=nextTime-getTime();
if(remaining<0.0) remaining=0.0;
SET_TIMEVAL(tv,remaining); FD_ZERO(&rdSet);
FD_SET_MAX(STDIN_FILENO,&rdSet,maxFd);
FD_SET_MAX(fd,&rdSet,maxFd);
RESTART_SYSCALL(r,select(maxFd+1,&rdSet,(fd_set *)0,(fd_set *)0,&tv));
if(r==-1) { perror("select"); break; }
```

Scrutation des flots

▷ Entrée standard + *socket* SOCK_DGRAM + émission régulière (2/3)

```
if(FD_ISSET(STDIN_FILENO,&rdSet))
{
    RESTART_SYSCALL(r,read(STDIN_FILENO,buffer,0x100));
    if(r==-1) { perror("read stdin"); return EXIT_FAILURE; }
    buffer[r]='\0';
    fprintf(stderr,"<%s>\n",buffer);
    if(!strcmp(buffer,"stop")) break;
}
if(FD_ISSET(fd,&rdSet))
{
    RESTART_SYSCALL(r,read(fd,buffer,0x100));
    if(r==-1) { perror("read socket"); return EXIT_FAILURE; }
    buffer[r]='\0';
    fprintf(stderr,"[%s]\n",buffer);
    if(!strcmp(buffer,"stop")) break;
}
```

Scrutation des flots

▷ Entrée standard + *socket* SOCK_DGRAM + émission régulière (3/3)

```
if(getTime()>=nextTime)
{
  memset(&addr,0,sizeof(struct sockaddr_un));
  addr.sun_family=AF_LOCAL;
  strcpy(addr.sun_path,"myLocalSocket");
  RESTART_SYSCALL(r,sendto(fd,"TicTac",6,0,(const struct sockaddr *)&addr,
                           sizeof(struct sockaddr_un)));

  if(r==-1) perror("sendto");
  nextTime+=2.0;
}
}
RESTART_SYSCALL(r,close(fd));
RESTART_SYSCALL(r,unlink("SocketOne"));
return EXIT_SUCCESS;
}
```

Scrutation des flots

▷ Sockets d'écoute et de dialogue SOCK_STREAM (1/2)

```
int main(void) /* precede de #include, #define ... */
{
int listenFd,r,i,stop=0,nbFd=0; int fd[0x20]; char buffer[0x100];
struct sockaddr_un addr;
RESTART_SYSCALL(listenFd,socket(PF_LOCAL,SOCK_STREAM,0));
if(listenFd==-1) { perror("socket"); return EXIT_FAILURE; }
memset(&addr,0,sizeof(struct sockaddr_un));
addr.sun_family=AF_LOCAL; strcpy(addr.sun_path,SOCKET_NAME);
RESTART_SYSCALL(r,bind(listenFd,(const struct sockaddr *)&addr,
                        sizeof(struct sockaddr_un)));
if(r==-1) { perror("bind"); return EXIT_FAILURE; }
if(listen(listenFd,5)==-1) { perror("listen"); return EXIT_FAILURE; }
while(!stop)
{
fd_set rdSet; int maxFd=-1;
FD_ZERO(&rdSet); FD_SET_MAX(listenFd,&rdSet,maxFd);
for(i=0;i<nbFd;i++) FD_SET_MAX(fd[i],&rdSet,maxFd);
RESTART_SYSCALL(r,select(maxFd+1,&rdSet,(fd_set *)0,(fd_set *)0,
                        (struct timeval *)0));
if(r==-1) { perror("select"); break; }
```

Scrutation des flots

▷ *Sockets* d'écoute et de dialogue SOCK_STREAM (2/2)

```
if(FD_ISSET(listenFd,&rdSet))
{
    int sock; socklen_t len=sizeof(struct sockaddr_un);
    RESTART_SYSCALL(sock,accept(listenFd,(struct sockaddr *)&addr,&len));
    if(sock==-1) perror("accept"); else fd[nbFd++]=sock;
}
for(i=0;i<nbFd;i++)
    if(FD_ISSET(fd[i],&rdSet))
    {
        RESTART_SYSCALL(r,read(fd[i],buffer,0x100));
        if(r<=0) { RESTART_SYSCALL(r,close(fd[i])); fd[i]=fd[--nbFd]; }
        else { buffer[r]='\0'; fprintf(stderr,"%s\n",buffer);
            if(!strcmp(buffer,"stop")) stop=1; }
    }
}
while(nbFd--) RESTART_SYSCALL(r,close(fd[nbFd]));
RESTART_SYSCALL(r,close(listenFd)); RESTART_SYSCALL(r,unlink(SOCKET_NAME));
return EXIT_SUCCESS;
}
```

Scrutation des flots

▷ Problème des entrées avec tampon de réception

- ◇ Par exemple un `FILE *` pour lire un descripteur de fichier (`fdopen()`)
- ◇ `select()` sur le descripteur → attente de données disponibles
- ◇ Lecture avec le `FILE *` (`fread()`, `fgets()`, `fscanf()` ...)
 - En interne, lecture d'un gros bloc sur le descripteur avec `read()` (tentative de remplissage du tampon de reception)
 - Plus de données dans le tampon que celles immédiatement attendues (ex : plusieurs lignes reçues d'un coup mais une seule pour `fgets()`)
- ◇ Doit-on refaire une scrutation passive pour obtenir la suite !?
 - Oui si le tampon de réception est vide
 - Non si le tampon de réception n'est pas vide (les données utiles sont déjà dans le tampon)
 - `select()` bloqué en attente de nouvelles données
 - Elles n'arriveront pas ! (déjà reçues)

Scrutation des flots

▷ **Problème des entrées avec tampon de réception**

- ◇ Il est donc nécessaire de consulter l'état du tampon de réception
- ◇ Pour *SSL* il y a `SSL_pending()` (voir le cours *SSL*)
- ◇ Pour les `FILE *`, il n'y a pas de solution standard :-(
 - Dans le cas de la *GNU lib C* on peut faire

```
#define INPUT_STREAM_PENDING(stream) \  
    ((stream)->_IO_read_end-(stream)->_IO_read_ptr)
```
- ◇ Si le tampon de réception est vide → démarche usuelle (`FD_SET()` → `select()` → si `FD_ISSET()`, lecture)
- ◇ Si le tampon de réception n'est pas vide
 - Ne pas insérer le descripteur correspondant dans le `fd_set`
 - Effectuer un `select()` avec un `timeout` de durée nulle (les données sont déjà dans le tampon → pas d'attente !)
 - Procéder à la lecture sans tester `FD_ISSET()`

Scrutation des flots

▷ Problème des entrées avec tampon de réception (1/3)

```
/* #include, #define ... */
int main(void) /* sans consultation du tampon de reception */
{
for(;;) /* nb: il faudrait plusieurs descripteurs pour que select() ait un interet */
{
int r,maxFd=-1;
fd_set rdSet;
FD_ZERO(&rdSet);
FD_SET_MAX(fileno(stdin),&rdSet,maxFd);
RESTART_SYSCALL(r,select(maxFd+1,&rdSet,(fd_set *)0,(fd_set *)0,
(struct timeval *)0));
if(r==-1) { perror("select"); break; }
if(FD_ISSET(fileno(stdin),&rdSet))
{
int c=fgetc(stdin);
if(c==EOF) break; else fprintf(stderr,"--> %d [%c]\n",c,(char)c);
}
}
return 0;
}
```

Scrutation des flots

▷ Problème des entrées avec tampon de réception (2/3)

```
/* #include, #define ... */
#define INPUT_STREAM_PENDING(stream) ((stream)->_IO_read_end-(stream)->_IO_read_ptr)
int main(void) /* avec consultation du tampon de reception */
{
for(;;) /* nb: il faudrait plusieurs descripteurs pour que select() ait un interet */
{
int r,maxFd=-1; fd_set rdSet;
struct timeval tv0={0,0}; struct timeval * ptv=(struct timeval *)0;
FD_ZERO(&rdSet);
if(INPUT_STREAM_PENDING(stdin)) ptv=&tv0;
else FD_SET_MAX(fileno(stdin),&rdSet,maxFd);
RESTART_SYSCALL(r,select(maxFd+1,&rdSet,(fd_set *)0,(fd_set *)0,ptv));
if(r==-1) { perror("select"); break; }
if(INPUT_STREAM_PENDING(stdin)||FD_ISSET(fileno(stdin),&rdSet))
{ int c=fgetc(stdin);
if(c==EOF) break; else fprintf(stderr,"--> %d [%c]\n",c,(char)c); }
}
return 0;
}
```

Scrutation des flots

▷ Problème des entrées avec tampon de réception (3/3)

```
$ ./prog1
abcd      ("abcd\n" arrivent ensemble)
--> 97 [a] ("bcd\n" restent dans le tampon)
1234      (DEBLOCAGE PAR NOUVELLE SAISIE)
--> 98 [b] ( fgetc() consomme le tampon,
--> 99 [c]  pas de nouvelle lecture
--> 100 [d] depuis le descripteur
--> 10 [   ... )
]         (le tampon est vide --> lecture)
--> 49 [1] ("234\n" restent dans le tampon)
<-- Ctrl-C
```

```
$ ./prog2
abcd      ("abcd\n" arrivent ensemble)
--> 97 [a] (tampon non vide donc pas
--> 98 [b]  d'attente dans select(),
--> 99 [c]  fgetc() consomme le tampon
--> 100 [d] ...
--> 10 [   ... )
]         (le tampon est vide)
1234      (DEBLOCAGE PAR NOUVELLE SAISIE)
--> 49 [1]
--> 50 [2]
--> 51 [3]
--> 52 [4]
--> 10 [
]
<-- Ctrl-C
```

Scrutation des flots

▷ Scrutation en écriture

- ◇ La scrutation en lecture est une démarche naturelle
 - On ne maîtrise pas les données qui nous parviennent
 - On guette alors leur arrivée pour les traiter
- ◇ En écriture c'est plus surprenant
 - On connaît exactement les données à transmettre
 - Toutes les données doivent “*passer*” avant de poursuivre (généralement il n'y a rien à attendre donc pas de blocage)
- ◇ Le système utilise en interne des tampons de taille limitée
 - Si le consommateur n'extrait pas les données → remplissage → blocage lors de l'écriture !!!
 - Il faut attendre qu'il y ait à nouveau de la place pour écrire la suite
- ◇ `select()` permet d'être tenu au courant de cette possibilité

Scrutation des flots

▷ Scrutation en écriture

- ◇ La plupart du temps aucune opérations de lecture n'est possible
 - De temps en temps des données arrivent
→ la lecture devient possible
- ◇ La plupart du temps les opérations d'écritures sont possibles
 - De temps en temps le tampon interne du système est plein
→ l'écriture devient impossible
- ◇ Démarche à adopter pour des écritures sans risque de blocage :
 - L'application place les données à émettre dans une file
 - Si la file n'est pas vide → scruter en écriture
(vidage d'une portion de la file dès que ça devient possible)
 - Si la file devient vide → ne plus scruter en écriture
- ◇ Rappel : **write()** ne bloque que si aucun octet ne peut être écrit
(sinon écriture immédiate de tout ce qui peut passer, 1 octet ou plus)

Scrutation des flots

▷ Scrutation en écriture

```
char buffer[0x100]; /* tampon qu'on remplit et vide regulierement */
int remaining=0;    /* quantite restant a transmettre */
char * ptr=buffer; /* prochaines donnees a transmettre */
for(;;)
{
    fd_set rdSet,wrSet; int maxFd=-1;
    FD_ZERO(&rdSet); FD_ZERO(&wrSet);
    if(remaining) FD_SET_MAX(fd,&wrSet,maxFd);
    /* ... inserer d'autres descripteurs ... */
    RESTART_SYSCALL(r,select(maxFd+1,&rdSet,&wrSet,(fd_set *)0,(struct timeval *)0));
    if(r===-1) { perror("select"); break; }
    if(FD_ISSET(fd,&wrSet))
    {
        RESTART_SYSCALL(r,write(fd,ptr,remaining));
        if(r<=0) ptr=(char *)0; /* plus d'écriture possible ... */
        else if(remaining-=r) ptr+=r; /* il en reste encore */
        else ptr=buffer; /* tout est passe */
    }
    /* ... tester les autres descripteurs ... */
}
```

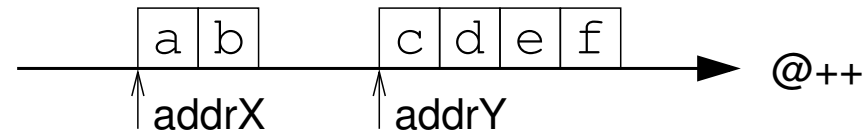
Les sockets Internet

- ▷ **Communication entre les processus de machines distantes**
 - ◇ Famille de protocoles (ou domaine) `PF_INET` (repose sur *IPv4*)
 - Il en existe d'autres (`PF_INET6`, `PF_APPLETALK` ...)
 - Abstraction bien plus élevée que l'accès aux interfaces réseau
 - ◇ Utilisation très similaire aux *sockets* locales
 - `SOCK_DGRAM` repose sur *UDP*
 - `SOCK_STREAM` repose sur *TCP*
 - Opérations d'attachement, d'écoute, de connection ...
 - Pas de `socketpair()` (n'a de sens qu'en local)
 - ◇ Utilisation d'un nouveau type d'adresse : `struct sockaddr_in`
 - Famille `AF_INET`
 - Une adresse *IP*
 - Un numéro de port

Les sockets Internet

▷ Données au format *hôte* et au format *réseau*

- ◇ La représentation des entiers varie d'une machine à l'autre



- ◇ Sur une machine *big-endian*

- La valeur de 16 bits en **addrX** vaut $(a \ll 8) + b$
- La valeur de 32 bits en **addrY** vaut $(c \ll 24) + (d \ll 16) + (e \ll 8) + f$

- ◇ Sur une machine *little-endian*

- La valeur de 16 bits en **addrX** vaut $(b \ll 8) + a$
- La valeur de 32 bits en **addrY** vaut $(f \ll 24) + (e \ll 16) + (d \ll 8) + c$

- ◇ Pour communiquer il faut s'accorder sur l'ordre des octets

- Dans les entêtes des protocoles *IP*, *UDP*, *TCP* ...
- Dans les adresses des *sockets* (adresses *IP* + port)
- Dans les données applicatives

Les sockets Internet

▷ **Données au format *hôte* et au format *réseau***

- ◇ Ordre réseau standard : *big-endian*
 - Les machines *little-endian* doivent donc s'adapter
 - Inverser l'ordre des octets des valeurs de plus de 8 bits
- ◇ Utilisation de macros pour rendre le code portable
 - `#include <arpa/inet.h>`
 - `host16value=ntohs(net16value);` *network-to-host-short*
 - `net16value=htons(host16value);` *host-to-network-short*
 - `host32value=ntohl(net32value);` *network-to-host-long*
 - `net32value=htonl(host32value);` *host-to-network-long*
 - N'inversent les octets que si nécessaire sur la machine

Les adresses des *sockets* Internet

- ▷ **Effectuer une résolution DNS** (man 3 gethostbyname)
 - ◇ `#include <netdb.h>`
`struct hostent * gethostbyname(const char * name);`
 - ◇ Recherche l'adresse de la machine ayant le nom de domaine **name**
 - ◇ Renvoie un pointeur nul si la résolution est impossible
 - Consulter la variable spécifique **h_errno**
 - ◇ En cas de succès, consulter le champ **h_addr** du résultat
 - *Cast* en **unsigned long *** → adresse *IP* en ordre *réseau*
 - Ne pas libérer/modifier le résultat (on le consulte juste)
 - Fonction non-réentrante → synchro. nécessaire en *multi-threads* !

Les adresses des *sockets* Internet

▷ Déterminer le nom de la machine courante (man 2 gethostname)

◇ #include <unistd.h>

```
int gethostname(char * name, size_t len);
```

◇ Le nom de la machine (au sens *DNS*) est placé dans **name**

○ Doit être préalablement alloué à **len** octets

◇ Retour : 0 si OK, -1 si erreur (consulter **errno**)

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <netdb.h>
int main(void)
{
char name[0x100]; unsigned long addr; struct hostent * host;
if(gethostname(name,0x100)==-1) { perror("gethostname"); return 1; }
host=gethostbyname(name);
addr=host ? ntohl(*(unsigned long *)(host->h_addr)) : 0;
printf("I am '%s' (%ld.%ld.%ld.%ld)\n",name,(addr>>24)&0x00FF,(addr>>16)&0x00FF,
      (addr>>8)&0x00FF,addr&0x00FF);

return 0;
}
```

Les adresses des *sockets* Internet

- ▷ **Attachement explicite** (man 2 bind)
 - ◇ Avant une écoute en *TCP* ou une attente de message en *UDP*
 - ◇ Utilisation d'un nouveau type d'adresse : `struct sockaddr_in`
 - `#include <netinet/in.h>`
 - Champ `sin_family` : `AF_INET`
 - Champ `sin_port` : un numéro de port (16 bits, ordre *réseau*)
 - Champ `sin_addr.s_addr` : une adresse *IP* (32 bits, ordre *réseau*)
 - ◇ Voir la description de `bind()` page 36
 - `addr` : pointeur sur une `struct sockaddr_in` (nécessite un *cast*)
 - `addrlen` : `sizeof(struct sockaddr_in)`
 - ◇ Si le port vaut 0 → choix arbitraire d'un port libre
 - ◇ L'adresse *IP* doit être celle d'une interface de la machine
 - Si `INADDR_ANY`, l'interface n'importe pas

Les adresses des *sockets* Internet

- ▷ **Attachement implicite** (man 2 bind)
 - ◇ Attachement explicite pas toujours nécessaire (programmes *clients*)
 - Lors de l'établissement d'une connexion *TCP* (man 2 connect)
 - Lors de l'envoi d'un message *UDP* (man 2 sendto)
 - Besoin d'une adresse *IP source* et d'un port *source*
 - ◇ Équivalent à un attachement à `INADDR_ANY` sur le port 0
 - Choix arbitraire d'un port libre
 - Adresse *IP* source : celle de l'interface de sortie

- ▷ **Adresses utilisées dans les primitives de communication**
 - ◇ Dans `connect()`, `accept()`, `sendto()`, `recvfrom()`
(exactement la même démarche qu'avec les *sockets* locales)
 - ◇ L'adresse d'une `struct sockaddr_in` *castée* en `struct sockaddr *`
 - ◇ La taille est `sizeof(struct sockaddr_in)`

Communication en *UDP*

- ▷ **Les sockets *UDP*** (man 2 socket)
 - ◇ Création par l'appel système `socket()` (voir la description page 3)
`domain=PF_INET, type=SOCK_DGRAM, proto=0`
 - ◇ Usage très similaire aux *sockets* locales de type `SOCK_DGRAM`
 - ◇ Possibilité de recevoir des messages diffusés
 - Autoriser avec l'option `SO_BROADCAST` (man 2 setsockopt)
(pour l'envoi **et** pour la réception)
 - Une adresse *IP* de diffusion s'utilise comme l'adresse *IP* d'une machine
(à la réception, un ensemble de machines est susceptible d'être concerné)
 - ◇ Plusieurs *sockets UDP* peuvent être attachées à la même adresse !
 - Autoriser avec l'option `SO_REUSEADDR` (man 2 setsockopt)
 - Potentiellement ambigu mais très utile en cas de diffusion
 - ◇ Communication "*non-fiable*" (délivrance ? ordre ? ...)

Communication en UDP

▷ Échange de messages en UDP (1/4)

```
#include <sys/types.h>
#include <sys/socket.h>
#include <netinet/in.h>
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
#include <errno.h>

#define RESTART_SYSCALL(result,syscall) \
    do { (result)=(syscall); } while(((result)<0)&&(errno==EINTR));

int main(void) /* programme de reception */
{
    int fd,r,on; struct sockaddr_in addr; socklen_t len;
    unsigned long ipAddr; char buffer[0x100];
    RESTART_SYSCALL(fd,socket(PF_INET,SOCK_DGRAM,0));
    if(fd==-1) { perror("socket"); return EXIT_FAILURE; }
```

Communication en UDP

▷ Échange de messages en UDP (2/4)

```
on=1; /* autoriser l'option SO_BROADCAST */
RESTART_SYSCALL(r, setsockopt(fd, SOL_SOCKET, SO_BROADCAST, &on, sizeof(int)));
if(r==-1) { perror("setsockopt SO_BROADCAST"); return EXIT_FAILURE; }
on=1; /* autoriser l'option SO_REUSEADDR */
RESTART_SYSCALL(r, setsockopt(fd, SOL_SOCKET, SO_REUSEADDR, &on, sizeof(int)));
if(r==-1) { perror("setsockopt SO_REUSEADDR"); return EXIT_FAILURE; }
memset(&addr, 0, sizeof(struct sockaddr_in));
addr.sin_family=AF_INET;
addr.sin_port=htons(9876); addr.sin_addr.s_addr=htonl(INADDR_ANY);
RESTART_SYSCALL(r, bind(fd, (const struct sockaddr *)&addr, sizeof(struct sockaddr_in)));
if(r==-1) { perror("bind"); return EXIT_FAILURE; }
len=sizeof(struct sockaddr_in);
RESTART_SYSCALL(r, recvfrom(fd, buffer, 0x100, 0, (struct sockaddr *)&addr, &len));
if(r==-1) { perror("recvfrom"); return EXIT_FAILURE; }
buffer[r]='\0'; ipAddr=ntohl(addr.sin_addr.s_addr);
fprintf(stderr, "[%s] from %ld.%ld.%ld.%ld:%d\n", buffer, (ipAddr>>24)&0x00FF,
          (ipAddr>>16)&0x00FF, (ipAddr>>8)&0x00FF, ipAddr&0x00FF, ntohs(addr.sin_port));
RESTART_SYSCALL(r, close(fd));
return EXIT_SUCCESS;
}
```


Communication en UDP

▷ Échange de messages en UDP (3/4)

```
#include <sys/types.h>
#include <sys/socket.h>
#include <netinet/in.h>
#include <netinet/in.h>
#include <netdb.h>
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
#include <errno.h>

#define RESTART_SYSCALL(result,syscall) \
    do { (result)=(syscall); } while(((result)<0)&&(errno==EINTR));

int main(int argc,char ** argv) /* programme d'envoi */
{
int fd,r,on; struct hostent * host; struct sockaddr_in addr; unsigned long ipAddr;
host=gethostbyname(argc>1 ? argv[1] : "localhost");
if(!host) { fprintf(stderr,"unknown host\n"); return EXIT_FAILURE; }
ipAddr=ntohl(*((unsigned long *) (host->h_addr)));
```

Communication en UDP

▷ Échange de messages en UDP (4/4)

```

RESTART_SYSCALL(fd,socket(PF_INET,SOCK_DGRAM,0));
if(fd==-1) { perror("socket"); return EXIT_FAILURE; }
on=1; /* autoriser l'option SO_BROADCAST */
RESTART_SYSCALL(r,setsockopt(fd,SOL_SOCKET,SO_BROADCAST,&on,sizeof(int)));
if(r==-1) { perror("setsockopt SO_BROADCAST"); return EXIT_FAILURE; }
memset(&addr,0,sizeof(struct sockaddr_in));
addr.sin_family=AF_INET;
addr.sin_port=htons(9876);
addr.sin_addr.s_addr=htonl(ipAddr);
RESTART_SYSCALL(r,sendto(fd,"Hello",5,0,(const struct sockaddr *)&addr,
                          sizeof(struct sockaddr_in)));

if(r==-1) { perror("sendto"); return EXIT_FAILURE; }
RESTART_SYSCALL(r,close(fd));
return EXIT_SUCCESS;
}

```

```

$ ./recvUdp
[Hello] from 192.168.40.29:32784
$ ./recvUdp
[Hello] from 192.168.40.29:32784
$ ./recvUdp
[Hello] from 192.168.40.29:32784

```

```

$ ./sendUdp nowin
$ ./sendUdp 192.168.40.255
$ ./sendUdp 255.255.255.255

```

Communication en *TCP*

- ▷ **Les sockets *TCP*** (man 2 socket)
 - ◇ Création par l'appel système `socket()` (voir la description page 3)
`domain=PF_INET, type=SOCK_STREAM, proto=0`
 - ◇ Usage très similaire aux *sockets* locales de type `SOCK_STREAM`
 - ◇ Éviter le problème de l'état `TIME_WAIT` des connexions *TCP*
 - L'adresse (*IP*+port) est indisponible pour un certain temps (attendre avant qu'un nouvel attachement devienne possible)
 - Autoriser malgré tout avec l'option `SO_REUSEADDR`
 - Permet juste d'éviter d'attendre avant de relancer un serveur (Ne permet pas d'avoir plusieurs serveurs sur le même port !)
 - ◇ Communication "*fiable*" (délivrance, ordre ...)
 - Toutefois, les limites des échanges sont soumises aux aléas du transport (ex : N octets en E envois $\rightarrow N$ octets en R réceptions, $E \neq R$)
 \rightarrow Il faut utiliser attentivement le résultat de `read()/write()`

Communication en *TCP*

▷ Échange de données en *TCP* (1/4)

```
#include <sys/types.h>    /* commun au serveur et au client */
#include <sys/socket.h>
#include <netinet/in.h>
#include <netdb.h>         $ ./server                $
#include <unistd.h>        [abcd] from 192.168.40.29:34823    $ ./client abcd nowin
#include <stdio.h>         [1234] from 192.168.40.29:34824    $ ./client 1234 nowin
#include <stdlib.h>        [stop] from 192.168.40.29:34825   $ ./client stop nowin
#include <string.h>        $                                           $
#include <errno.h>

#define RESTART_SYSCALL(result,syscall) \
    do { (result)=(syscall); } while(((result)<0)&&(errno==EINTR));
```

Communication en TCP

▷ Échange de données en TCP (2/4)

```
int main(void) /* programme serveur */
{
int listenFd,fd,r,on;
struct sockaddr_in addr;
RESTART_SYSCALL(listenFd,socket(PF_INET,SOCK_STREAM,0));
if(listenFd==-1) { perror("socket"); return EXIT_FAILURE; }
on=1; /* autoriser l'option SO_REUSEADDR */
RESTART_SYSCALL(r,setsockopt(listenFd,SOL_SOCKET,SO_REUSEADDR,&on,sizeof(int)));
if(r==-1) { perror("setsockopt SO_REUSEADDR"); return EXIT_FAILURE; }
memset(&addr,0,sizeof(struct sockaddr_in));
addr.sin_family=AF_INET;
addr.sin_port=htons(9876);
addr.sin_addr.s_addr=htonl(INADDR_ANY);
RESTART_SYSCALL(r,bind(listenFd,(const struct sockaddr *)&addr,
                      sizeof(struct sockaddr_in)));
if(r==-1) { perror("bind"); return EXIT_FAILURE; }
if(listen(listenFd,5)==-1) { perror("listen"); return EXIT_FAILURE; }
```

Communication en TCP

▷ Échange de données en TCP (3/4)

```
for(;;)
{
    char buffer[0x100];
    unsigned long ipAddr;
    socklen_t len=sizeof(struct sockaddr_in);
    RESTART_SYSCALL(fd,accept(listenFd,(struct sockaddr *)&addr,&len));
    if(fd==-1) { perror("accept"); return EXIT_FAILURE; }
    RESTART_SYSCALL(r,read(fd,buffer,0x100));
    if(r==-1) { perror("read"); return EXIT_FAILURE; }
    buffer[r]='\0';
    ipAddr=ntohl(addr.sin_addr.s_addr);
    fprintf(stderr,"%s from %ld.%ld.%ld.%ld:%d\n",buffer,(ipAddr>>24)&0x00FF,
        (ipAddr>>16)&0x00FF,(ipAddr>>8)&0x00FF,ipAddr&0x00FF,ntohs(addr.sin_port));
    RESTART_SYSCALL(r,close(fd));
    if(!strcmp(buffer,"stop")) { break; }
}
RESTART_SYSCALL(r,close(listenFd));
return EXIT_SUCCESS;
}
```

Communication en *TCP*

▷ Échange de données en *TCP* (4/4)

```
int main(int argc, char ** argv) /* programme client */
{
    int fd, r; struct hostent * host; struct sockaddr_in addr; unsigned long ipAddr;
    host=gethostbyname(argc>2 ? argv[2] : "localhost");
    if(!host) { fprintf(stderr, "unknown host\n"); return EXIT_FAILURE; }
    ipAddr=ntohl(*(unsigned long *) (host->h_addr));
    RESTART_SYSCALL(fd, socket(PF_INET, SOCK_STREAM, 0));
    if(fd== -1) { perror("socket"); return EXIT_FAILURE; }
    memset(&addr, 0, sizeof(struct sockaddr_in));
    addr.sin_family=AF_INET;
    addr.sin_port=htons(9876);
    addr.sin_addr.s_addr=htonl(ipAddr);
    RESTART_SYSCALL(r, connect(fd, (const struct sockaddr *)&addr,
                               sizeof(struct sockaddr_in)));
    if(r== -1) { perror("connect"); return EXIT_FAILURE; }
    RESTART_SYSCALL(r, write(fd, argv[1], strlen(argv[1])));
    if(r== -1) { perror("write"); return EXIT_FAILURE; }
    RESTART_SYSCALL(r, close(fd));
    return EXIT_SUCCESS;
}
```

Communication en *TCP*

▷ **Identifier une connexion *TCP*** (man 2 `getsockname/getpeername`)

◇ Adresse *IP* et port de chaque extrémité d'une connexion déjà établie

◦ Obtenue par héritage, loin dans le code ...

◇ `#include <sys/socket.h>`

```
int getsockname(int fd,                               (extrémité locale)
                 struct sockaddr * addr, socklen_t * len);
```

```
int getpeername(int fd,                               (extrémité distante)
                 struct sockaddr * addr, socklen_t * len);
```

◇ `addr` et `len` : désignent une `struct sockaddr_in` ici

◇ Retour : 0 si OK, -1 si erreur (consulter `errno`)

◇ Ces informations sont souvent déjà connues

◦ Port passé à `bind()` (sauf si 0) = port obtenu par `getsockname()`

◦ Adresse obtenue par `accept()` = adresse obtenue par `getpeername()`

◦ Adresse passée à `connect()` = adresse obtenue par `getpeername()`

Communication en TCP

▷ Identifier une connexion TCP

```
int fd= ... /* une connexion deja etablie */
int r; unsigned long ipAddr;
struct sockaddr_in addr;
socklen_t len;

len=sizeof(struct sockaddr_in);
RESTART_SYSCALL(r,getsockname(fd,(struct sockaddr *)&addr,&len));
if(r==-1) { perror("getsockname"); return -1; }
ipAddr=ntohl(addr.sin_addr.s_addr);
fprintf(stderr,"this end %ld.%ld.%ld.%ld:%d\n", (ipAddr>>24)&0x00FF,
        (ipAddr>>16)&0x00FF, (ipAddr>>8)&0x00FF, ipAddr&0x00FF, ntohs(addr.sin_port));

len=sizeof(struct sockaddr_in);
RESTART_SYSCALL(r,getpeername(fd,(struct sockaddr *)&addr,&len));
if(r==-1) { perror("getpeername"); return -1; }
ipAddr=ntohl(addr.sin_addr.s_addr);
fprintf(stderr,"other end %ld.%ld.%ld.%ld:%d\n", (ipAddr>>24)&0x00FF,
        (ipAddr>>16)&0x00FF, (ipAddr>>8)&0x00FF, ipAddr&0x00FF, ntohs(addr.sin_port));
```

Bilan intermédiaire sur les sockets

▷ Sockets **locales**

- ◇ Communication entre les processus d'une même machine
- ◇ Plus de nuances et de fonctionnalités que les tubes (**pipe**)
- ◇ Opérations compatibles avec les autres types de descripteurs de fichier

▷ Sockets *Internet*

- ◇ Communication à travers les réseaux en *UDP* et *TCP*
- ◇ Utilisation et démarche similaires aux *socket* locales
 - Écoute, connexion, envoi, réception, scrutation ...
- ◇ Quelques opérations supplémentaires à considérer
 - Gestion des noms de domaines, des adresses *IP* et des ports
 - Précautions à prendre quant à l'ordre des octets (*hôte/réseau*)
 - Imposé pour ce qui est des adresses *IP* et des ports
 - À gérer attentivement pour les données applicatives

L'architecture client/serveur TCP

▷ Expression du besoin

- ◇ Un serveur écoute sur un port donné
- ◇ Un nombre quelconque de clients doivent pouvoir s'y connecter
- ◇ Le serveur doit pouvoir dialoguer simultanément avec ses clients
 - Pour rendre des services plus ou moins longs
 - Sans interférence d'un client sur un autre

▷ Situation actuelle : **scrutation passive**

- ◇ Répond **efficacement** au besoin :-)
- Peu gourmand en ressources et très réactif
- ◇ Difficile à écrire en cas de longs dialogues avec les clients :-(
 - Blocage d'un dialogue → blocage de tous les dialogues et de l'écoute
 - Repasser souvent dans la boucle de scrutation et avancer par étape
 - Décrire l'algorithme comme une machine à états !

L'architecture client/serveur TCP

▷ Traitement parallèle des requêtes

- ◇ À chaque nouvelle connexion une nouvelle tâche en parallèle
 - Une seule tâche d'écoute et de multiples tâches de dialogue
 - Solution *multi-processus* (historique) ou *multi-threads* (moderne)
- ◇ Beaucoup plus gourmand en ressources :-(
 - Ordonnancement, espaces d'adressages, piles d'exécution ...
- ◇ Algorithme beaucoup plus facile à écrire :-)
 - En cas de traitements longs, bloquants ...
 - Pas de risque de bloquer les autres dialogues ou l'écoute
- ◇ Intéressant uniquement si le service n'est pas rendu immédiatement
 - Créer une tâche pour la détruire immédiatement !?!
 - Dans ce cas on continue à utiliser la scrutation passive

Serveur TCP multi-processus

▷ Principe : 1 connexion → 1 processus

- ◇ Le programme principal effectue une boucle d'écoute (`accept()`)
 - Un processus enfant est créé (`fork()`) à chaque nouvelle connexion
 - Le processus enfant hérite des descripteurs de fichier du parent
- ◇ Le processus parent ferme immédiatement la *socket* de dialogue
 - Elle est utilisée par le processus enfant
 - Le parent peut attendre immédiatement une nouvelle connexion
- ◇ Le processus enfant ferme immédiatement la *socket* d'écoute
 - Elle est utilisée par le processus parent
 - L'enfant exploite librement la *socket* de dialogue
- ◇ C'est la solution "*historique*"
 - Cloisonnement des dialogues (un plantage reste localisé)
 - Duplique l'espace d'adressage ! (sauf si recouvrement, voir plus loin)

Serveur TCP multi-processus

▷ Exemple de mise en œuvre

```
#include <sys/types.h>          $ ./server          $
#include <sys/wait.h>           [abcd] (pid=13371)    $ ./client abcd nowin
#include <sys/socket.h>        [1234] (pid=13378)    $ ./client 1234 nowin
#include <netinet/in.h>        [hello] (pid=13388)  $ ./client hello nowin
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
#include <errno.h>

#define RESTART_SYSCALL(result,syscall) \
    do { (result)=(syscall); } while(((result)<0)&&(errno==EINTR));

void waitChildren(int signum) /* eliminer automatiquement les enfants termines */
{
int r;
(void)signum;
do { r=waitpid(-1,(int *)0,WNOHANG); } while((r!=-1)|| (errno==EINTR));
}
```

Serveur TCP multi-processus

```
void service(int fd)
{
char buffer[0x100]; int r;
RESTART_SYSCALL(r,read(fd,buffer,0x100));
if(r==-1) { perror("read"); return; }
buffer[r]='\0'; fprintf(stderr,"[%s] (pid=%d)\n",buffer,getpid());
RESTART_SYSCALL(r,close(fd));
}

int main(void)
{
struct sigaction act;
int listenFd,fd,r,on;
struct sockaddr_in addr;
memset(&act,0,sizeof(struct sigaction));
act.sa_handler=&waitChildren;
if(sigaction(SIGCHLD,&act,(struct sigaction *)0)==-1)
    { perror("sigaction"); return -1; }
RESTART_SYSCALL(listenFd,socket(PF_INET,SOCK_STREAM,0));
if(listenFd==-1) { perror("socket"); return EXIT_FAILURE; }
on=1; /* autoriser l'option SO_REUSEADDR */
RESTART_SYSCALL(r,setsockopt(listenFd,SOL_SOCKET,SO_REUSEADDR,&on,sizeof(int)));
if(r==-1) { perror("setsockopt SO_REUSEADDR"); return EXIT_FAILURE; }
}
```

Serveur TCP multi-processus

```
memset(&addr,0,sizeof(struct sockaddr_in));
addr.sin_family=AF_INET;
addr.sin_port=htons(9876);
addr.sin_addr.s_addr=htonl(INADDR_ANY);
RESTART_SYSCALL(r,bind(listenFd,(const struct sockaddr *)&addr,
                        sizeof(struct sockaddr_in)));
if(r==-1) { perror("bind"); return EXIT_FAILURE; }
if(listen(listenFd,5)==-1) { perror("listen"); return EXIT_FAILURE; }
for(;;)
{
  RESTART_SYSCALL(fd,accept(listenFd,(struct sockaddr *)0,(socklen_t *)0));
  if(fd==-1) { perror("accept"); return EXIT_FAILURE; }
  switch(fork())
  {
    case -1: perror("fork"); break;
    case 0: RESTART_SYSCALL(r,close(listenFd)); service(fd); exit(0);
    default: RESTART_SYSCALL(r,close(fd));
  }
}
RESTART_SYSCALL(r,close(listenFd));
return EXIT_SUCCESS;
}
```


Serveur TCP multi-processus

▷ Recouvrement de processus

- ◇ Il existe des variantes (facilités) qui appellent toutes `execve()` (`man 3 execl/execlp/execle/execv/execvp`)
 - `p` : recherche de `file` dans le `PATH` (si pas de `/`)
 - `v` : ligne de commande passée dans un tableau (`[]`)
 - `l` : ligne de commande énumérée (...) terminée par `(char *)0`
 - `e` : environnement fourni, sinon le courant est réutilisé
- ◇ ex : `int execlp(const char * file, const char * arg, ...);`

▷ Recouvrement de processus et redirection d'entrée/sortie

- ◇ `dup2(fd, STDIN_FILENO); dup2(fd, STDOUT_FILENO); close(fd);` (voir le module *SE1*)
- ◇ `execlp("prog", "prog", "arg1", "arg2", (char *)0);`
- ◇ Les entrée/sortie de `prog` utilisent ce qui était désigné par `fd`

Serveur TCP multi-processus

▷ Serveur TCP avec recouvrement de processus

```
void service(int fd) /* a utiliser dans le programme precedent */
{
int r;
RESTART_SYSCALL(r,dup2(fd,STDIN_FILENO)); if(r==-1) { perror("dup2 in"); return; }
RESTART_SYSCALL(r,dup2(fd,STDOUT_FILENO)); if(r==-1) { perror("dup2 out"); return; }
RESTART_SYSCALL(r,dup2(fd,STDERR_FILENO)); if(r==-1) { perror("dup2 err"); return; }
RESTART_SYSCALL(r,close(fd));
execlp("sh","sh","-i",(const char *)0); /* !! offrir un shell est tres dangereux !! */
perror("execlp");
}
```

```
{user@nowin}$ ./server {keke@nowhere}$ nc nowin 9876
sh: no job control in this shell
{user@nowin}$ ls
server
server.c
server.o
{user@nowin}$ exit
exit
{keke@nowhere}$
```

Serveur TCP multi-processus

▷ Recouvrement de processus et tampons de réception

- ◇ Imaginons le comportement suivant pour un serveur *TCP* :
 - Lire une ligne de texte depuis la connexion
 - Analyser cette ligne pour déterminer la commande de recouvrement
 - Rediriger les entrées/sorties
 - Effectuer le recouvrement qui exploitera la connexion
- ◇ Si par confort on veut utiliser `fgets()` pour la première ligne
 - On crée un **FILE *** avec `fdopen()` (voir le module *SE1*)
 - On obtient la première ligne avec `fgets()`
 - Le tampon de réception du **FILE *** peut contenir la suite des données
 - Le contenu du tampon sera perdu lors du recouvrement !!!
 - **Il ne faut extraire de la connexion que la quantité utile**

Serveur TCP multi-processus

▷ Utilitaire pour extraire une quantité exacte

```
#define MAKE_READFULLY_FUNCTION(fnctName,readFnct,inputType) \  
    int /* >0: nb read  0: EOF  -1: error */ \  
    fnctName(inputType input, \  
             void * buffer, \  
             unsigned int size) \  
    { \  
    int r; \  
    unsigned int remaining=size; \  
    char * ptr=(char *)buffer; \  
    while(remaining) \  
        { \  
        RESTART_SYSCALL(r,readFnct(input,ptr,remaining)); \  
        if(r<0) return -1; \  
        if(!r) break; \  
        ptr+=r; \  
        remaining-=r; \  
        } \  
    return size-remaining; \  
}
```

Serveur TCP multi-processus

▷ Utilitaire pour expédier une quantité exacte

```
#define MAKE_WRITEFULLY_FUNCTION(fnctName,writeFnct,outputType) \  
    int /* >=0: nb written  -1: error */ \  
    fnctName(outputType output, \  
             const void * buffer, \  
             unsigned int size) \  
    { \  
    int r; \  
    unsigned int remaining=size; \  
    const char * ptr=(const char *)buffer; \  
    while(remaining) \  
        { \  
        RESTART_SYSCALL(r,writeFnct(output,ptr,remaining)); \  
        if(r<0) return -1; \  
        ptr+=r; \  
        remaining-=r; \  
        } \  
    return size-remaining; \  
}
```

Serveur TCP multi-threads

▷ Principe : 1 connexion → 1 thread

- ◇ Le programme principal effectue une boucle d'écoute (`accept()`)
 - Un *thread* est créé à chaque nouvelle connexion
 - Le *thread* partage les ressources du programme principal
- ◇ On ne ferme ni la *socket* d'écoute ni la *socket* de dialogue
 - Le *thread* exploite librement la *socket* de dialogue
 - Le programme peut attendre immédiatement une nouvelle connexion
- ◇ C'est l'alternative "*moderne*" au `fork()`
 - Espace d'adressage non dupliqué
 - Dialogues non cloisonnés (un plantage arrête le serveur)
 - Un *thread* peut se bloquer sans bloquer le serveur

Généralités sur les threads

- ▷ **Donner plusieurs activités à un même processus**
 - ◇ Mener plusieurs traitements bloquants
 - ◇ Gagner du temps sur une machine multi-processeurs
- ▷ **Plus efficace que plusieurs processus**
 - ◇ Commutation plus efficace (*processus légers*)
 - ◇ Espace d'adressage commun (communication simplifiée)
- ▷ **Informations propres à chaque thread**
 - ◇ Pile d'exécution, valeurs des registres
- ▷ **Informations partagées au sein du processus**
 - ◇ Code, données, descripteurs de fichiers
- ▷ **Partage dépendant de l'implémentation**
 - ◇ Signaux, propriétés ...

Généralités sur les threads

- ▷ **Exécutions indépendantes**
 - ◇ Nécessité d'une synchronisation explicite

- ▷ **Espace d'adressage commun**
 - ◇ Accès concurrents à des ressources communes
 - Mécanismes d'exclusion mutuelle
 - ◇ Écriture de traitements réentrants
 - Pas de données statiques ou globales
 - Arguments supplémentaires
 - ◇ Choix de primitives système réentrantes
 - Fonction ayant l'extension `_r` (*Posix.1c*)
 - Ex : `asctime()` et `asctime_r()`

Généralités sur les threads

▷ Exemple de fonction non réentrante

- ◇ Contenu de `buffer` indéterminé si invocations simultanées

```
const char * writeHexa(int i)
{
    static char buffer[0x10];
    sprintf(buffer, "0x%.8x", i);
    return(buffer);
}
```

▷ Version réentrante de cette fonction

- ◇ Chaque invocation utilise des données différentes (transmises)

```
char * writeHexa_r(int i, char * buffer)
{
    sprintf(buffer, "0x%.8x", i);
    return(buffer);
}
```

Développer avec les *Pthreads*

- ▷ **Les Pthreads : norme *Posix.1c*, la référence !**
 - ◇ Fonctionnalités de base portables
 - ◇ Influence sur les fonctionnalités habituelles (mono-tâche)
- ▷ **Compilation avec la macro `_REENTRANT`**
 - ◇ `$ cc -c -D_REENTRANT prog.c`
 - Influence sur les `.h` standards
 - Implémentation différente de certains services
- ▷ **Édition de liens avec la bibliothèque `pthread`**
 - ◇ `$ cc -o prog prog.o -lpthread`
- ▷ **Signalement des erreurs**
 - ◇ Pour la majorité des fonctions `pthread` :
 - Retour valant `0` → ok
 - Retour non nul → code d'erreur interprété comme **`errno`**

Conventions de nommage des fonctionnalités *Pthreads*

- ▷ #include <pthread.h>
- ▷ **Les types** : pthread[_*objet*]._t
 - ◇ *objet* :
 - attr, mutex ou cond
 - *thread* si omis
- ▷ **Les fonctions** : pthread[_*objet*]*_operation*[_np]
 - ◇ *objet* : (voir les types)
 - ◇ *operation* : traitement concernant le type désigné
 - init, destroy ...
 - create, exit, join ...
 - lock, unlock, signal, broadcast ...
 - ◇ L'extension **_np** signale un traitement non portable (spécifique à l'implémentation courante)

Identification d'un thread

▷ **Le processus dans sa globalité**

- ◇ `#include <sys/types.h>`
`#include <unistd.h>`
`pid_t getpid(void);`
- ◇ 1 PID par thread pour les threads en mode noyau !

▷ **Le thread courant**

- ◇ `pthread_t pthread_self(void);`

▷ **Le test d'égalité**

- ◇ `pthread_t` est un type opaque → pas de comparaison directe !
- ◇ `int pthread_equal(pthread_t t1, pthread_t t2);`
- ◇ Résultat non nul si `t1 ≡ t2`, 0 sinon

Création d'un thread

▷ **La fonction** `pthread_create()` (man 3 `pthread_create`)

- ◇ `int pthread_create(pthread_t * id,
pthread_attr_t * attr,
void * (*fct)(void *),
void * fctArg);`
- ◇ Crée un *thread* exécutant `fct` avec l'argument `fctArg`
- ◇ Stocke son identifiant dans `id`
- ◇ Le *thread* a les propriétés décrites par `attr`
(propriétés par défaut si pointeur nul)
- ◇ Retour : 0 si ok, non nul si erreur (`EAGAIN`)
- ◇ Causes d'erreur :
 - `PTHREAD_THREADS_MAX` atteint
 - Plus assez de ressources système

Terminaison d'un thread

- ▷ **Fin de sa fonction**
 - ◇ Résultat transmis par la valeur de retour
- ▷ **La fonction** `pthread_exit()` (man 3 `pthread_exit`)
 - ◇ `void pthread_exit(void * result);`
 - ◇ Termine le *thread* courant en retournant **result**
 - ◇ Résultat lisible par `pthread_join()` (voir plus loin)
- ▷ **Fin du programme principal**
 - ◇ Fin de `main()` (ou `exit()`) ou recouvrement (par `exec()`)
 - destruction de tous les threads (il reste une activité)
 - ◇ `pthread_exit()` dans `main()` → attente de tous les *threads*

Attente d'un thread

- ▷ **La fonction** `pthread_join()` (man 3 `pthread_join`)
 - ◇ `int pthread_join(pthread_t th, void ** result);`
 - ◇ Attendre la terminaison de `th` et obtenir son résultat dans `result`
 - ◇ Les ressources de `th` sont libérées (principe similaire à `waitpid()`)
 - ◇ Retour : 0 si ok, non nul si erreur
 - (Un seul `pthread_join()` sur un *thread* donné, le *thread* attendu ne doit pas être détaché, un *thread* ne peut s'attendre lui même)

- ▷ **Détachement d'un *thread***
 - ◇ `int pthread_detach(pthread_t th);`
 - ◇ Le *thread* désigné (souvent `pthread_self()`) passe dans l'état détaché
 - `pthread_join` devient impossible sur `th`
 - Libération des ressources dès sa terminaison
 - ◇ Retour : 0 si ok, non nul si erreur (inconnu ou déjà détaché)

Créer et attendre un thread

```
#include <pthread.h>
#include <stdio.h>

void * task(void * data)
{
    int i; int * nb=(int *)data; /* (void *) --> (int *) */
    fprintf(stderr,"start 1\n");
    for(i=0;i<*nb;i++) { /* ! busy wait ! */ } fprintf(stderr,"end 1\n");
    return (void *)0;
}

int main(void)
{
    int i; pthread_t th; void * result;
    int nb=100000000;
    if(pthread_create(&th,(pthread_attr_t *)0,&task,&nb)) /* (int *) --> (void *) */
        { fprintf(stderr,"Pb create()\n"); return 1; }
    fprintf(stderr,"start 2\n");
    for(i=nb/2;i<nb;i++) { /* ! busy wait ! */ } fprintf(stderr,"end 2\n");
    pthread_join(th,&result);
    fprintf(stderr,"quit\n");
    return 0;
}
```

```
$ ./prog
start 2
start 1
end 2
end 1
quit
$
```

Créer et détacher des threads

```
#include <pthread.h>
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
void * task(void * data)
{
int * nb=(int *)data; /* (void *) --> (int *) */
pthread_detach(pthread_self());
sleep(1); (*nb)--; fprintf(stderr,"stop\n");
return (void *)0;
}
int main(void)
{
volatile int i; pthread_t th;
for(i=0;i<5;i++)
{
if(pthread_create(&th,(pthread_attr_t *)0,&task,&i)) /* (int *) --> (void *) */
{ fprintf(stderr,"Pb create()\n"); return 1; }
}
while(i) { /* ! busy wait ! */ }
fprintf(stderr,"quit\n");
return 0;
}
```

\$./prog
stop
stop
stop
stop
quit
\$

Serveur TCP multi-threads

```
#include <sys/types.h>
#include <sys/socket.h>
#include <netinet/in.h>
#include <pthread.h>
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
#include <errno.h>

#define RESTART_SYSCALL(result,syscall) \
    do { (result)=(syscall); } while(((result)<0)&&(errno==EINTR));

typedef struct
{
    int fd;
    /* eventuellement d'autres champs ... */
} ConnectInfo;
```

Serveur TCP multi-threads

```
void * service(void * data)
{
ConnectInfo * info=(ConnectInfo *)data; /* (void *) --> (ConnectInfo *) */
char buffer[0x100]; int r;
pthread_detach(pthread_self()); /* pas besoin de pthread_join() */
RESTART_SYSCALL(r,read(info->fd,buffer,0x100));
if(r==-1) { perror("read"); }
else { buffer[r]='\0'; fprintf(stderr,"[%s]\n",buffer); }
RESTART_SYSCALL(r,close(info->fd));
free(info); /* alouee dans le programme principal */
return (void *)0;
}

int main(void)
{
int listenFd,r,on;
struct sockaddr_in addr;
RESTART_SYSCALL(listenFd,socket(PF_INET,SOCK_STREAM,0));
if(listenFd==-1) { perror("socket"); return EXIT_FAILURE; }
on=1; /* autoriser l'option SO_REUSEADDR */
RESTART_SYSCALL(r,setsockopt(listenFd,SOL_SOCKET,SO_REUSEADDR,&on,sizeof(int)));
if(r==-1) { perror("setsockopt SO_REUSEADDR"); return EXIT_FAILURE; }
```

Serveur TCP multi-threads

```
memset(&addr,0,sizeof(struct sockaddr_in));
addr.sin_family=AF_INET;
addr.sin_port=htons(9876);
addr.sin_addr.s_addr=htonl(INADDR_ANY);
RESTART_SYSCALL(r,bind(listenFd,(const struct sockaddr *)&addr,
                      sizeof(struct sockaddr_in)));
if(r==-1) { perror("bind"); return EXIT_FAILURE; }
if(listen(listenFd,5)==-1) { perror("listen"); return EXIT_FAILURE; }
for(;;)
{
pthread_t th;
ConnectInfo * info=(ConnectInfo *)malloc(sizeof(ConnectInfo)); /* pour le thread */
RESTART_SYSCALL(info->fd,accept(listenFd,(struct sockaddr *)0,(socklen_t *)0));
if(info->fd==-1) { perror("accept"); break; }
if(pthread_create(&th,(pthread_attr_t *)0,
                 &service,info)) /* (ConnectInfo *) --> (void *) */
{ fprintf(stderr,"pb thread\n"); break; }
}
RESTART_SYSCALL(r,close(listenFd));
pthread_exit((void *)0); /* attendre que tous les threads soient termines */
return EXIT_SUCCESS;
}
```

Synchronisation *multi-threads*

▷ **Problématique**

- ◇ Plusieurs *threads* peuvent utiliser les mêmes données simultanément
 - Les opérations ne sont généralement pas atomiques
 - Elles peuvent être dans états incohérents vis-à-vis de chaque traitement
- ◇ Il faut garantir l'accès exclusif aux ressources manipulées

▷ **Sémaphores d'exclusion mutuelle** (verrous)

- ◇ Limiter l'accès à une donnée
- ◇ Un seul accès à la fois

▷ **Variables conditions**

- ◇ Attendre qu'une condition logique soit vérifiée
 - Les autres *threads* font évoluer cette condition
- ◇ Blocage du traitement en attendant

Synchronisation *multi-threads*

▷ Exemple : gestion d'un tableau sans synchronisation

```
Machin * machins[MAX_NB_MACHINS];
int nbMachins=0;

void ajouterMachin(Machin * m)
{
if(nbMachins<MAX_NB_MACHINS)
{
machins[nbMachins++]=m;
}
}

void retirerMachin(Machin * m)
{
int i;
for(i=0;i<nbMachins;i++)
{
if(machins[i]==m)
{ machins[i]=machins[--nbMachins]; break; }
}
}
```

Les sémaphores d'exclusion mutuelle

- ▷ **Création d'un verrou** (man 3 pthread_mutex_init)
 - ◇ Type : pthread_mutex_t
 - ◇ Initialisation statique
 - pthread_mutex_t myMutex=PTHREAD_MUTEX_INITIALIZER;
 - ◇ Initialisation dynamique
 - int pthread_mutex_init(pthread_mutex_t * mtx,
pthread_mutexattr_t * attr);
 - Généralement attr est nul (initialisation par défaut)

- ▷ **Destruction d'un verrou** (man 3 pthread_mutex_destroy)
 - ◇ int pthread_mutex_destroy(pthread_mutex_t * mtx);
 - ◇ Le verrou n'est plus utilisable
 - ◇ Retour : 0 si ok, non nul si erreur
 - ◇ Erreur si le verrou est monopolisé → erreur EBUSY

Les sémaphores d'exclusion mutuelle

- ▷ **Opération de verrouillage** (man 3 pthread_mutex_lock)
 - ◇ `int pthread_mutex_lock(pthread_mutex_t * mtx);`
 - ◇ Si le verrou est libre
 - Il est monopolisé par le *thread* courant
 - Le *thread* courant peut utiliser la ressource protégée (il devra libérer le verrou après)
 - ◇ Si le verrou n'est pas libre
 - Le *thread* courant est bloqué jusqu'à la libération du verrou

- ▷ **Opération de déverrouillage** (man 3 pthread_mutex_unlock)
 - ◇ `int pthread_mutex_unlock(pthread_mutex_t * mtx);`
 - ◇ Libère le verrou
 - ◇ Si des *threads* sont bloqués en attente sur ce verrou
 - L'un d'eux (lequel ?) est débloqué et monopolise le verrou

Les sémaphores d'exclusion mutuelle

- ▷ **Tentative de verrouillage** (man 3 pthread_mutex_trylock)
 - ◇ `int pthread_mutex_trylock(pthread_mutex_t * mtx);`
 - ◇ Si le verrou est libre
 - Il est monopolisé par cet appel qui retourne 0
 - Le *thread* courant peut utiliser la ressource protégée (il devra libérer le verrou après)
 - ◇ Si le verrou n'est pas libre
 - Cet appel retourne immédiatement un résultat non nul
 - Il ne faut pas utiliser les ressources protégées par le verrou
 - ◇ Attention : l'interprétation du résultat n'est pas intuitive (`if(...)`)
 - 0 : OK → verrouillage effectué
 - !=0 : verrouillage impossible

Les sémaphores d'exclusion mutuelle

```
#include <pthread.h>
#include <stdio.h>

void * task(void * data)
{
    unsigned long i,n;
    pthread_mutex_t * mtx=(pthread_mutex_t *)data;
    fprintf(stderr,"begin task() in %u\n",
            (unsigned int)pthread_self()); /* ugly cast ! */
    for(n=0;n<2;n++)
    {
        pthread_mutex_lock(mtx); /* begin critical section */
        fprintf(stderr,"  thread %u -->\n",
                (unsigned int)pthread_self()); /* ugly cast ! */
        for(i=0;i<50*1000*1000;i++) {}
        fprintf(stderr,"  thread %u <--\n",
                (unsigned int)pthread_self()); /* ugly cast ! */
        pthread_mutex_unlock(mtx); /* end critical section */
    }
    fprintf(stderr,"end task() in %u\n",
            (unsigned int)pthread_self()); /* ugly cast ! */
    return (void *)0;
}
```

```
$ ./prog
begin task() in 3085118352
  thread 3085118352 -->
begin task() in 3076729744
begin task() in 3068341136
  thread 3085118352 <--
  thread 3076729744 -->
  thread 3076729744 <--
  thread 3068341136 -->
  thread 3068341136 <--
  thread 3076729744 -->
  thread 3076729744 <--
  thread 3068341136 -->
end task() in 3076729744
  thread 3068341136 <--
end task() in 3068341136
  thread 3085118352 -->
  thread 3085118352 <--
end task() in 3085118352
$
```

Les sémaphores d'exclusion mutuelle

```
int main(void)
{
pthread_mutex_t mtx;
pthread_t th[3];
int i;
void * result;
pthread_mutex_init(&mtx,(pthread_mutexattr_t *)0);
for(i=0;i<3;i++)
{
if(pthread_create(&th[i],(pthread_attr_t *)0,task,&mtx))
{ fprintf(stderr,"Pb create\n"); return 1; }
}
for(i=0;i<3;i++)
{
if(pthread_join(th[i],&result))
{ fprintf(stderr,"Pb join\n"); return 1; }
}
if(pthread_mutex_destroy(&mtx))
{ fprintf(stderr,"Pb mutex destroy\n"); return 1; }
return 0;
}
```

Les variables conditions

- ▷ **Création d'une condition** (man 3 pthread_cond_init)
 - ◇ Type : `pthread_cond_t` (doit être associé à un `pthread_mutex_t`)
 - ◇ Initialisation statique
 - `pthread_cond_t myCond=PTHREAD_COND_INITIALIZER;`
 - ◇ Initialisation dynamique
 - `int pthread_cond_init(pthread_cond_t * cond, pthread_condattr_t * attr);`
 - Généralement `attr` est nul (initialisation par défaut)

- ▷ **Destruction d'une condition** (man 3 pthread_cond_destroy)
 - ◇ `int pthread_cond_destroy(pthread_cond_t * cond);`
 - ◇ La condition n'est plus utilisable
 - ◇ Retour : 0 si ok, non nul si erreur
 - ◇ Erreur si la condition est utilisée → erreur **EBUSY**

Les variables conditions

- ▷ **Attente d'une condition** (man 3 pthread_cond_wait)
 - ◇ `int pthread_cond_wait(pthread_cond_t * cond, pthread_mutex_t * mtx);`
 - ◇ Bloque le *thread* courant
 - débloqué quand une modification est signalée sur **cond**
 - évite l'attente active
 - ◇ **cond** n'a aucune valeur logique ! (sert à la synchronisation)
 - ◇ **mtx** doit être monopolisé avant et libéré après
 - ◇ Interruptible par les signaux → relance
 - ◇ Démarche usuelle :

```
pthread_mutex_lock(&mtx);
while(!conditionIsSatisfied())
    pthread_cond_wait(&cond,&mtx);
pthread_mutex_unlock(&mtx);
```


Les variables conditions

▷ Attente temporisée d'une condition

(man 3 pthread_cond_timedwait)

```
◇ int pthread_cond_timedwait(pthread_cond_t * cond,  
                             pthread_mutex_t * mtx,  
                             const struct timespec * date);
```

◇ Même principe que `pthread_cond_wait()`

◇ Renvoie `ETIMEDOUT` si `date` est dépassée

◇ `date` est une limite, pas un délai !

- Prendre la date courante (`time()`, `gettimeofday()`)

- Ajouter un délai (`struct timespec`, man 3 `nanosleep`)

 - champ `tv_sec` : nombre de secondes

 - champ `tv_nsec` : nombre de nano-secondes dans la dernière seconde

- Basé sur le temps universel (pas de fuseau horaire)

Les variables conditions

- ▷ **Signaler une condition** (man 3 pthread_cond_broadcast)
 - ◇ `int pthread_cond_broadcast(pthread_cond_t * cond);`
 - ◇ Débloque tous les *threads* attendant la condition `cond`
 - ◇ Le verrou associé à `cond` doit être monopolisé avant et libéré après
 - ◇ Démarche usuelle :

```
pthread_mutex_lock(&mtx);  
/* make changes on sensible values */  
pthread_cond_broadcast(&cond);  
pthread_mutex_unlock(&mtx);
```
 - ◇ `int pthread_cond_signal(pthread_cond_t * cond);`
 - Ne débloque qu'un *thread* parmi tous ceux qui attendent `cond`
 - Un peu plus efficace que `pthread_cond_broadcast`
 - Bien moins général (incohérence si plusieurs *threads* en attente !)

Synchronisation *multi-threads*

▷ Exemple : gestion d'un tableau avec synchronisation

```
Machin * machins[MAX_NB_MACHINS];
int nbMachins=0;
pthread_mutex_t machinMtx;
pthread_cond_t machinCond;
...
pthread_mutex_init(&machinMtx, (pthread_mutexattr_t *)0);
pthread_cond_init(&machinCond, (pthread_condattr_t *)0);

...
pthread_mutex_lock(&machinMtx);
while(!nbMachins) /* attendre qu'il y ait quelque chose */
    pthread_cond_wait(&machinCond, &machinMtx);
pthread_mutex_unlock(&machinMtx);
/* On peut utiliser le contenu du tableau */
/* en prenant tout de meme des precautions */
...
```

Synchronisation *multi-threads*

```
void ajouterMachin(Machin * m)
{
pthread_mutex_lock(&machinMtx);
if(nbMachins<MAX_NB_MACHINS)
{
machins[nbMachins++]=m;
}
pthread_cond_broadcast(&machinCond);
pthread_mutex_unlock(&machinMtx);
}

void retirerMachin(Machin * m)
{
int i;
pthread_mutex_lock(&machinMtx);
for(i=0;i<nbMachins;i++)
{
if(machins[i]==m)
{ machins[i]=machins[--nbMachins]; break; }
}
pthread_cond_broadcast(&machinCond);
pthread_mutex_unlock(&machinMtx);
}
```

Bilan sur les architectures client/serveur TCP

▷ **Scrutation passive**

- ◇ Solution économe et réactive
- ◇ Bien adaptée aux services rendus “*instantanément*”
- ◇ Risque de blocage général en cas de maladresse de programmation

▷ **Serveur *multi-processus***

- ◇ Solution assez lourde en ressources
- ◇ Bien adaptée pour le cloisonnement des services
 - Peu de risque de blocage général, les plantages restent localisés
- ◇ Bien adaptée au recouvrement par un autre programme

▷ **Serveur *multi-threads***

- ◇ Solution assez lourde en ressources (moins que les processus)
- ◇ Peu de risques de blocage général
- ◇ Bien adaptée aux relations inter-clients mais synchronisation stricte !